# チタン酸バリウム材料の化学結合状態 分析と電界-変位特性

# 2014年7月

關 雅志

目次
----

第1章	序論	.1
1.1 積	研究の現状	.1
1.2 積	研究目的と論文の構成	.4
第2章	BaTiO₃単結晶における構成元素の化学結合状態分析	.6
<b>2.1</b> F	序言	.6
2.2 X	X線光電子分光法と選択スパッタリング	.6
2.3	実験方法	12
2.4	実験結果と検討	13
2.5 养	格言	19
第3章	光干渉方式による強誘電薄膜の変位計測法の開発	21
<b>3.1</b> F	字言	21
3.2	実験原理と方法	21
3.3	実験結果と検討	28
3.4 养	桔言	31
第4章	光干渉方式による BaTiO₃薄膜の変位測定	34
<b>4.1</b> F	序言	34
<b>4.2</b>	レーザードップラーの振動計	34
4.2.1	実験方法	34
4.2.2	実験結果と検討	39
4.3 <del>)</del>	光干涉方式	43
4.3.1	実験方法	43
4.3.2	実験結果と検討	44
4.4 养	佑言	55
第5章	結論	57
謝辞		61

参考文献	
研究業績	

## 第1章 序論

#### 1.1 研究の現状

強誘電素子は、印加された圧力を電圧に変換し、印加された電圧を圧力に変換する圧電効果を持つことが特徴である.強誘電デバイスは、デジタルカメラの手ぶれ検知、カーナビ、自動車の角速度センサー、カイザー方式のインクジェットプリンタなどの様々な分野で使用されている<sup>[1-4]</sup>.アクチュエータやセンサー用の強誘電体としては、優れた圧電特性を有する Pb (Zr<sub>1-x</sub>Ti<sub>x</sub>) O<sub>3</sub> (PZT) のペロブスカイト型強誘電体は、今まで広く用いられており、個々の元素からなる酸化物を焼結することで合成されている.PZT は高い圧電特性や使用可能な温度(約320℃)が高いが、鉛を 60~70 重量%程度含有している.近年の環境保護への関心の高まりから 2006 年に EU 諸国による RoHS 指令<sup>[5]</sup>を発端として国際的に鉛などの有毒な材料を含む電子・電気機器(例えば、鉛ハンダや一部セラミクスコンデンサなど)の上市が規制された.PZT はRoHS 規制の対象となるが、代替となる材料が未だ存在しないため規制を免れている(2014 年時点).生態学的見地及び公害防止の面から鉛を含有しない強誘電体材料の開発が望まれている.

現在,BaTiO<sub>3</sub> (BTO),Bi<sub>4</sub>Ti<sub>3</sub>O<sub>12</sub> (Bi 層状系),KNbO<sub>3</sub> (Nb 系)などの無鉛強誘電 材料が研究されている.Bi 層状系やNb 系は作製コストが高く,結晶のc/a 軸比 が大きいため分極することが困難である.その上,作製方法や結晶構造がPZT と大きく異なるため実用化するには新たに設備を整えなければならない.一方, BTO は結晶構造がPZT と同じペロブスカイト構造なので,作製コストが安価で 分極が容易である.さらにBTO に少量の不純物をドープすることでPZT に迫る 特性を示したという報告もある<sup>[6-9]</sup>.

しかし、PZT と BTO はどちらもセラミクスで実用化されており、強誘電材料 の単結晶と薄膜形態での実用化は、近年始まったばかりである.強誘電単結晶 は、薄膜やセラミクスと比べて格段に優れた化学的安定性と高い誘電特性・圧 電特性を有するため、大型の単結晶作製に関する研究が進められている.強誘 電薄膜は、各種の電子部品の小型化及び高性能化によって、高精細かつ高速イ ンクジェットプリンタのヘッド用アクチュエータなどで応用分野が広がってき ている<sup>[10-14]</sup>.これらの強誘電単結晶や薄膜の評価は、セラミクスで確立された 評価方法を用いているが、単結晶と薄膜はセラミクスと形態が異なるため、適 応できない場合もある<sup>[15]</sup>.

次に, 強誘電材料の歴史を箇条書きにする.

・1880年に水晶結晶の圧電性発見

ピエール・キュリー,ジャック・キュリー兄弟による水晶結晶の実験によっ て圧電性が発見された. ・1921年にロッシュ塩の圧電性発見

現在に至るまでに多くの強誘電体材料が発見され,さらに強誘電材料への研究・応用が広がっていったが,1940年以前はロッシュ塩とリン酸二水素カリウム (KDP)系の2種類の強誘電材料しか知られていなかった.

・1940年に強誘電体 BTO の圧電性発見

Wainer, Salmon, Ogawa, Wul と Golman によって独立に BTO が発見された. BTO は非常に高い誘電率をもち,その温度依存性や周波数依存性にも特徴があった.それらの特徴を生かして所望の温度特性や高出力特性を得るために組成や添加物を研究し,最初の強誘電トランスデューサーには BTO が使われ,各種応用に開発されてきた.

・1950年に強誘電体 PZT の圧電性発見

Jaffe らによって固溶系の研究が開始され、ある組成では顕著な圧電性を示す ことが発見された.特に菱面体晶と正方晶の境界であるモルフォトロピック相 境界近傍の組成では最大の圧電性が得られることがわかり、その後の強誘電セ ラミクスの応用にはほとんど PZT が用いられた.近年 PZT 系 3 成分固溶体の開 発は、それぞれの応用に合わせて必要な特性を決め、その特性が出せる材料を 生産するまでに進歩した.

・1969 年に高分子材料 (PVDF) の圧電性発見

Kawai らによって発見された PVDF は, 製造工程中の延伸によって圧電性を示 すようになる.このような強誘電高分子材料はトランスデューサーへ応用が期 待されている.

・1978年に強誘電複合材料の発見

Newnham らによって発見された強誘電複合材料は,強誘電セラミクスと高分子材料によって構成されているが,混合比率や材料配列などの設計によってさまざまな応用に対応することが可能である.最近の単結晶製造技術の進歩によって大きくて高品質な結晶が成長できるようになり<sup>[16]</sup>,大変位アクチュエータや医療用超音波用高周波トランデューサへの応用がにわかに脚光を浴びるようになってきた.

このように発見されてきた実用的な強誘電/電歪材料には,一般組成式が ABO<sub>3</sub> で表されるペロブスカイト型結晶構造を持つものが多い (図 1.1). この構 造の物質には結晶対称性の高い高温相 (立方晶常誘電相) から降温するにつれ て中心対称性をもたない強誘電相へと相転移するものが多いからである. 相転 移点 (キュリー温度) が高温にある物質は室温で圧電性を示し,室温近傍あるい は室温以下にあるものは電歪効果を示す. この後者の場合,キュリー点の直上 ではポテンシャルの非調和性が大きいために,電歪も異常に大きくなる. この 種の物質は, BTO やジルコン酸鉛 (PbZrO<sub>3</sub>) などの単成分系とともに,それら



図 1.1 ペロブスカイト型結晶構造 (ABO<sub>3</sub>型)

の固溶系 (A (B, B') O<sub>3</sub>) などや A<sup>2+</sup> (B3<sub>1/2</sub><sup>+</sup>), A<sup>2+</sup> (B<sub>1/3</sub><sup>3+</sup> B'<sub>2/3</sub><sup>5+</sup>) などの複 合形派生系を形成しやすいため, こ うしたフレキシビリティが材料設計 では重要である.

図 1.2 に上述の複合ペロブスカイ トの B 位置イオンが序列配列をとっ たときの結晶構造を示す. B と B'が 無秩序に配列するときは,単純型に 帰着する.

上記で説明した構造を持つ代表的 な強誘電材料の各パラメータを表1.1 に示す.

化合物	結晶構造	$T_{c}[^{\circ}C]$	k <sub>p</sub>	d <sub>33</sub> [pC/N]	備考
PZT	MPB	420	0.53	400	_
BTO	正方晶	135	0.35	191	—
(Bi,Na) TiO <sub>3</sub>	菱面晶	320	0.45	97	分極困難
(Bi,K) TiO <sub>3</sub>	正方晶	380	—	100	焼成困難
KNbO <sub>3</sub>	斜方晶	435	0.20	90	焼成困難
K <sub>0.5</sub> Na <sub>0.5</sub> NbO <sub>3</sub>	斜方晶	420	0.45	98	_
Na <sub>0.88</sub> Li <sub>0.12</sub> NbO <sub>3</sub>	菱面晶	320	0.42	40	

表 1.1 代表的な強誘電材料の圧電特性[17]

強誘電材料の形態には単結晶,薄膜,セラミクスがあり,強誘電単結晶は表 面に炭酸塩等の汚染層が存在するので,電極形成時の界面劣化およびデバイス 特性の低下の原因となっている<sup>[18]</sup>.強誘電単結晶表面の清浄化や構成元素の化 学結合状態分析には,X線光電子分光(X-ray photoelectron spectroscopy:XPS)が 有効である.しかし,単原子 Ar イオンによるエッチングによって選択スパッタ リングが発生し,強誘電単結晶を構成する元素の価数が変わることが報告され ている<sup>[19-21]</sup>.そのため,正確な化学結合状態の分析を行うためには,選択スパ ッタリングを抑制する方法の開発が必要である.

強誘電薄膜は構造上基板が必要なので、基板から受ける拘束や熱膨張係数の

違いによって薄膜に亀裂が発生し、それが原因で圧電特性が劣化することが報告されている<sup>[22][23]</sup>. 強誘電薄膜の圧電定数の評価方法は、IRE 標準規格である 共振・反共振法<sup>[24]</sup>, 圧電体への応力を加えた際に正圧電効果により発生する電 荷量を用いて評価するダイナミック・ロード法<sup>[25]</sup>などが挙げられる. しかし、 強誘電薄膜は基板からの影響があるため、同じ強誘電薄膜でも測定サンプルの 形状によって電圧に対する変位量が異なる. そのため、強誘電薄膜の変位評価 は、レーザーや AFM を用いた逆圧電効果の膜厚変化測定,基板ウェハーに応力 を印加し圧電効果により発生する電荷測定、微細加工したマイクロアクチュエ ータの形状変化・変位特性評価などの方法が一般的に用いられている<sup>[26-33]</sup>. 実 際に製品応用する場合、強誘電薄膜を成膜した強誘電デバイスの変位特性は重 要であり、短時間で強誘電デバイスの変位量や面内分布を測定できる方法が必 要不可欠である.現状では、実用化された強誘電デバイスの変位量などを計測 するシステムはなく、また、BTO 材料の表面・界面特性に関する研究は十分で ない.

#### 1.2 研究目的と論文の構成

本研究の目的は,強誘電材料を用いた製品の開発や製造をするためには,強 誘電材料の圧電特性を正確に把握しておく必要がある.圧電特性は,電気信号 によって結晶内で原子がお互いに微小変位 (0.01 nm 程度)することで起こるた め,結晶中の原子位置や隣接する原子との化学結合状態を把握することが非常 に重要である.本研究は,強誘電材料である BTO における構成元素の化学結合 状態分析と,強誘電デバイス製品の製造ラインで変位特性を評価できる方法を 確立することが目的である.前者の分析法では BTO 単結晶を用いて,後者の測 定方法では BTO 薄膜を用いた.これによって,研究の現状で述べたように,BTO 材料の構成元素の化学結合状態と,電界-変位特性のデバイス特性との関連を 明らかにすることができる.

本論文は、以下の5章で構成されている.

第1章では、本研究の背景と強誘電材料の圧電特性の現状を記述するとともに、本研究の目的や、本論文の構成についてまとめた. 第2章では、表面分析と構成元素の化学結合分析の原理・方法を記述するとともに、問題点を明確にし、その原因について考察を行う. 改善策として、Ar ガスクラスターイオンビーム(Ar-GCIB) エッチング法を提案する. BTO 単結晶を用いて Ar-GCIB エッチング法が選択スパッタリングを抑制できることを示し、より厳密な化学結合状態を評価した. 第3章では、変位評価の原理・方法を記述するとともに、白色光干渉法の原理および変位測定方法を記述した. PZT 薄膜を成膜した評価サン

プルの変位測定することで、白色光干渉法の有効性を示す.第4章では、本研 究で提案する白色光干渉法による変位測定方法の測定精度を議論するために、 レーザードップ振動計 (LDV)の原理および変位測定方法を記述した.変位測定 での評価サンプル形状の重要性を記述し、最適な評価サンプル形状の設計方法 を提案した.この設計方法を用いて BTO 薄膜を成膜した評価サンプルを作製し、 白色光干渉法と LDV 法で変位測定を行い、その測定結果を比較することで白色 光干渉法の測定精度について考察を行う.その測定精度は、実用的なものであ ることを示す.最後に第5章では、本研究で得られた成果をまとめるとともに、 本研究の意義および社会的な効果について言及する.

#### 第2章 BaTiO3単結晶における構成元素の化学結合状態分析

#### 2.1 序言

強誘電材料の表面近傍と厚さにおける構成元素の結合状態を分析するために は、ドライエッチング技術が必要不可欠である.従来の単原子による Ar イオン エッチング (Ar モノマーイオンエッチング)法は、イオン化した Ar 原子が試料 内部の深くまで侵入するので、構成元素をスパッタする量は、原子量に依存す る.一般に酸化物において、気体はスパッタされやすく、金属は酸化されにく い (選択スパッタリング).これによって酸化物などの場合には、構成元素の化 学結合状態が変化する.選択スパッタリングを抑制して、遷移金属酸化物や高 分子材料の厚さ方向分析や表面クリーニングを可能とする低加速・低照射量に よるスパッタ法が早くから提唱されてきた.しかし、この技術はイオン照射時 のイオン電流密度が低いため、エッチングレートが著しく低下する.そのため、 実際の材料に対して有効なエッチングレートを得ることは困難とされてきた.

実用的なエッチングレートで,選択スパッタリングを抑制する方法として, 近年 Ar ガスクラスターイオンビーム (Ar Gas Cluster Ion Beam: Ar-GCIB) エッチ ング法が提案された<sup>[34]</sup>. Ar-GCIB エッチング法は, Ar 原子をクラスター化して からイオン化するので,クラスターイオンがもつ運動エネルギーはクラスター イオンを構成している Ar 原子に均一に分配される.そのため,1 個の Ar 原子が 持つ運動エネルギーは,単原子による Ar モノマーイオンエッチング法に比べて Ar-GCIB エッチング法では小さくなるので,結合状態の変化が抑制される<sup>[35]</sup>. 結合状態の変化は,クラスター構成原子数が多いほど少なくなる.また,クラ スターイオンは評価サンプル表面に衝突すると表面付近の原子が水平方向に離 脱する割合が多くなり,基板深くまで侵入するイオンが減少することが確認で きる.この現象はラテラルスパッタリングと呼ばれ,クラスターイオン衝突の 特徴的な現象である<sup>[36-39]</sup>.

本研究では、Ar-GCIB エッチング法により BaTiO<sub>3</sub> (BTO) 単結晶表面をエッチ ングし、Ar-GCIB が BTO 表面に与える影響、例えば表面の不純物除去や構成元 素の化学結合状態などを明らかにした. BTO 単結晶は他の強誘電単結晶よりも 比較的大型のサイズの単結晶が作製しやすいので、評価に必要なサイズの結晶 を入手することができる.

# 2.2 X線光電子分光法と選択スパッタリング

プローブ光を試料に入射もしくは接触させ,試料との相互作用の結果として 現れる現象を何らかの形態あるいは出力として検出する.ここでは組成(定量) 分析に有効な例として,プローブ光を電子線とした場合に検出される信号の模 式を図 2.1 に示す.ここで,2次電子は発生深さが10<sup>-10</sup>mオーダーであり,反射



図 2.1 電子線が試料へ入射したときに得られる信号の模式図[40]

電子とともに走査型電子顕微鏡 (Scanning Electron Microscope: SEM)の主力信号である.反射電子は専用の検出器により原子番号に応じたコントラストを生じ、大まかな組成像となる.オージェ電子は極表面から放出される遷移電子で、オージェ電子分光法 (Auger Electron Spectroscopy: AES)分析装置の主力信号である.カソードルミネッセンスは発光現象で、発光ピーク位置により物質を同定でき組成が求められる.特性 X 線は構成元素特有の X 線で電子線マイクロアナライザ (Electron Probe MicroAnalyser: EPMA)の主力信号で精度の高い組成分析ができる.また、物質が 1µm 以下の単独薄膜では裏側面にも種々の情報が放出される.

X線をプローブ光とした場合には、元素特有の蛍光 X線を主力信号とした蛍 光 X線分光法 (X-ray Fluorescence Analysis: XRF),極表面の遷移電子を主力信 号とした X線光電子分光 (X-ray Photoelectron Spectroscopy: XPS) がある.イオ ンをプローブ光とした 2 次イオン質量分析法 (Secondary Ionization Mass Spectroscopy: SIMS) は 2 次イオンを主力信号としている. SIMS には深さ方向 分析が主な用途である Dynamic-SIMS (D-SIMS) と、表面構造分析が主な用途で ある Static-SIMS (S-MIMS) がある.高速粒子 (MeV プロトン)の He<sup>+</sup>イオンをプ ローブとしたラザフォード背面散乱法 (Rutherford Backscattering Spectroscopy: RBS)<sup>[41]</sup>はその後方散乱イオンを主力信号としている. RBS と同様に MeV プロ トンを用いた分析法の粒子線励起 X 線 (Particle Induced X-ray Emission : PIXE) がある. PIXE は 1970 年に T. B. Johansson などによって紹介されて<sup>[42][43]</sup>,元素 の特性 X 線が主力信号である. プローブとして電子線, X 線を用いない利点は, イオン化断面積が 3 桁ほど大きいため, 1 フェムトグラム (fg) 程度の小さな試 料も分析可能である. 高速荷電粒子は手法によって大気中に取り出すことも可 能であり, 試料を真空中に入れることのできない文化財などの分析にも活用さ れる.

上記に挙げた試料組成分析手法の特徴を表 2.1 に示す.

分析 手法	励起種	励起エネルギー [keV]	プローブ径 [µm]	検出線	励起深さ [nm]	分析 元素	分析感度	破壊/ 非破壊
EPMA	電子	1-30	< 0.1	X線	1000 - 5000	Be – U	0.001wt%	非破壊
XPS	X線, (真空紫外)	148.6, 1235.4	10-2000	電子	1.5 – 4	Li – U	> 0.1 - 1at%	ほとんどが 破壊
AES	電子	0.1 - 10	0.01 - 10	電子	0.3 – 5	Li-U	> 0.1 - 1at%	ほとんどが 破壊
D-SIM	Ar <sup>+</sup> , O <sup>-</sup> , Cs <sup>+</sup>	0.25 - 20	1 - 1000	イオン	>1	$\mathrm{H}-\mathrm{U}$	ppm - ppb	非破壊
S-SIM	各種イオン	0.5 – 4	100 - 1000	分子 イオン	原子層	H - U	ppm – ppb	ほとんどが 破壊
XRF	X線			X線	数千	Na – U	> ppm	非破壊
RBS	<sup>1</sup> H <sup>+</sup> , <sup>4</sup> He <sub>2</sub> <sup>+</sup>	100 - 5000	< 1000	<sup>1</sup> H <sup>+4</sup> , He <sup>+</sup>	> 500	Be – U	質量依存	非破壊
PIXE	$\mathrm{H^{+}, \mathrm{He_{2}^{+}}}$	< 3000	< 1000	X線	数千	Na – U	数ppm	非破壊

表 2.1 試料組成 (定量)分析方法の基礎的特性

本研究は, 試料の構成元素の化学結合状態を確認することが目的であるため, 検出感度も lat%あれば十分であり, チャージアップしにくい励起種を選択する 必要がある. X 線は電子線よりもこれらの特性が優れているので, 分析方法に XPS を選択した.

XPS は光電子分光法の 1 種であり、ESCA (Electron Spectroscopy for Chemical Analysis) とも呼ぶ. XPS の原理は,超高真空中で試料にX線を照射し,放出される電子 (光電子)を検出する.放出される光電子は,対象となる原子の内殻電子に起因するものであり,そのエネルギーは軌道電子ごとに定まることから,エネルギー値を知ることで定性分析を行うことができる. 照射 X 線のエネルギーと光電子のエネルギーから算出される束縛エネルギーは,次式で表される.

 $E_b = hv - E_k - \varphi_{sp}$ 

(2.1)

ここで、 $E_b$ は束縛電子の結合エネルギー、hvは入射 X 線のエネルギー、 $E_k$ は 光電子の運動エネルギー、 $\varphi_{sp}$ は分光器の仕事関数である. (2.1) 式より、 $\varphi_{sp}$ が 分かれば、既知のエネルギーの X 線を照射し、光電子の運動エネルギーを測定 することによって、試料中の束縛電子の結合エネルギーを算出することができ る.実際には、 $E_b$ は分析器の仕事関数の影響なども受けるために、文献による 較正を行うことが多い.

各軌道電子の結合エネルギーは元素ごとに異なるため、XPS のピーク位置を 見ることで容易に元素を同定することができる.また、同一元素、同一軌道の 結合エネルギーは注目している原子の置かれている状態、環境によって微妙に 変化する.これを化学シフトと呼び,その変化量から価数や化学結合状態の情 報を得ることができる. X 線照射で生成する光電子は固体試料の表面だけでな く,試料の内部深くからも生成する.しかし、その大部分は非弾性散乱や弾性 散乱によってエネルギーの一部を失ったり、方向を変えたりして試料に吸収さ れる. また, 光電子ピークとして認識されるのは発生した時のエネルギーを保 ったままで真空中に脱出し、検出された電子のみであり、非弾性散乱によって エネルギーの一部を失った電子は検出されてもバックグラウンドの一部を形成 するだけである. XPS の光源としては Al または Mg 極の KaX 線が最も広く用 いられ、光電子が物質中を非弾性散乱することなく進む距離(平均自由行程)は 試料表面から 1.5~4nm 程度である.そのため,XPS は試料表面の数 nm の元 素情報を得ることができる.また、AES などと比較して、XPS は絶縁物の試料 の測定も比較的容易に行うことができる. さらに, Ar モノマーイオンエッチン グ法や C60イオンエッチング法を併用することにより, 深さ方向の分析も行うこ とができる.また、エッチングにより、試料表面に付着した炭酸塩や水和物等 の不純物層を取り除くことも可能である.

XPS の特徴を以下に挙げる.

- ① 水素, He 以外のすべての元素が検出できる.
- ② 化学結合状態に関する情報を得ることができる.
- ③ 極表面(数 nm 程度)の情報を得ることができる.
- ④ 導体だけでなく、絶縁物も測定可能である.
- ⑤ エッチング装置と併用することで深さ方向分析と試料表面の不純物層除去 が可能である.
- ⑥ 角度変化測定によって非破壊で深さ方向情報が得られる.

しかし、エッチングをすると、表面の化学結合状態が変化する酸化物がある ことが知られている.エッチング後の試料表面の構成元素の化学結合状態を XPS で測定すると、表 2.2 に示されるように、酸化物は3 種類に分類できる. エッチングによって還元された XPS スペクトルに新たなピークが現れるもの の多くは、触媒、ディスプレイ、センサーなどに用いられる遷移金属の酸化物 である.強誘電薄膜の一般的な材料である Pb (Zr<sub>1-x</sub>Ti<sub>x</sub>) O<sub>3</sub> (PZT) や BTO にも遷 移金属の酸化物が含まれている.そのため、XPS の特徴である化学結合状態を 示す光電子スペクトルを得ることができない.特に高分子材料に対してはエッ チング後の試料表面組成の変化が大きく、XPS 測定では高分子材料の深さ方向 分析が大変困難になっている<sup>[61]</sup>.

Arイオンエッチング後の変化	酸化物の種類			
還元されて新たな成分が現れる	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$			
光電子ピークの半値幅が広がる	$ \begin{array}{llllllllllllllllllllllllllllllllllll$			
ほとんど変化しない	CaO, MgO, BeO, ZnO, CoO, MnO, SnO, ThO <sub>2</sub> , ZrO <sub>2</sub> , HfO <sub>2</sub> , UO <sub>2</sub>			

表 2.2 Ar イオンスパッタした試料表面の構成元素の化学結合状態の変化[44-60]

近年, Ar モノマーイオンエッチング法の問題を解決する方法として, Ar-GCIB エッチング法が提案されている<sup>[62]</sup>. Ar-GCIB エッチング法とは, Ar 原子が数千 個集まってクラスターを形成した状態でイオン化する. 図 2.2 に表面分析用の Ar-GCIB 装置の概略図を示す<sup>[63]</sup>. 装置はクラスターをつくるノズル部, クラス ターをイオンにするイオン化部, クラスターイオンを基板に照射する照射部か ら構成されており, 加速部と試料の間には Ar-GCIB のクラスターサイズを選別 するためのウィーンフィルターが配置されている.

図 2.3 に Ar モノマーイオンエッチング法および Ar-GCIB エッチング法の試料 表面近傍における原子配列状態のイメージを示す<sup>[35]</sup>.図 2.3 に示されるように, クラスターイオンが持つ運動エネルギーは,クラスターイオンを構成している Ar 原子に均一に分配されるため,1 個の Ar 原子が待つ運動エネルギーが小さく なる.Ar モノマーイオンエッチング法では実現困難であった低エネルギー大電 流イオン照射が可能となり,Ar-GCIB エッチング法は Ar モノマーイオンエッチ







 <sup>(</sup>a) Ar モノマーエッチング法
(b) Ar-GCIB エッチング方法
図 2.3 エッチング法の特徴比較<sup>[35]</sup>

ング法に比べて Ar イオンが試料内部深くまで侵入しない. そのため, Ar イオン による試料の化学結合変化が表面近傍のみになるので, 試料内部の化学状態変 化は抑制できると考えられる. 試料表面の化学状態が変化する割合は, クラス ター構成原子数が多いほど少なくなる. また, クラスターイオンが衝突した試 料表面付近の原子は, 水平方向に離脱する割合が多い. この現象はラテラルス パッタリングと呼ばれ, クラスターイオン衝撃の特徴的な現象である<sup>[35-38]</sup>.

このように、Arモノマーイオンエッチング法とAr-GCIB エッチング法との特徴を比較して、Ar-GCIB エッチング法でしか得られない特徴を以下に示す. ① 試料の構成元素の化学結合状態の変化を抑制

Ar-GCIB エッチング法は, Ar 原子1 個あたりの運動エネルギーが Ar モノマ ーイオンエッチング法に比べて極めて小さいことから、Ar イオンが試料内部 まで侵入しない. そのため, 選択スパッタリングが試料表面近傍でしか起き ないので, 試料の構成元素の化学結合状態が変化する確率は減少する.

② 表面クリーニング Ar-GCIB エッチング法は、Ar 原子あたりのエネルギーが極めて小さいことから、有機物に対しては低損傷でスパッタできるが、無機材料はスパッタされにくい、この特徴を利用すれば、試料表面の有機物由来の不純物除去ができる.

③ ラテラルスパッタリング

Ar イオンによる試料構成元素のスパッタリング現象において, Ar<sup>+</sup>イオンに よってスパッタされた試料構成原子が全方位に等方的に離脱するが, Ar<sup>+</sup>クラ スターイオンの衝突では試料構成原子が試料表面に対して水平方向に離脱 する割合が多いことが実験によって確認されている.この現象は, ラテラル スパッタリングと呼ばれ, 分子動力学法を用いてクラスター照射シミュレー ションによって証明されている<sup>[36]</sup>.

④ 高いスパッタレート

選択スパッタリングを抑制できる低加速・低照射量によるスパッタ法と Ar-GCIB エッチング法とのスパッタレートを比較すると, Ar-GCIB エッチン グ法のスパッタレートが高い.

これらのうち、①から③に示されている特徴は、XPS の試料厚さ方向分析で問題となる試料の化学結合状態が変化する割合を減少することができる.

#### 2.3 実験方法

本研究では、Ar-GCIB エッチング法を適用し、試料表面の化学結合状態が変化する割合を少なくして表面清浄化が可能であるかどうかを XPS 測定により明らかにした.また、比較のため Ar モノマーイオンエッチング法および XPS 測定

も行った.

薄膜やセラミクスと比べて格段に優れた化学的安定性と高い誘電特性・圧電 定数を有する高品質な BTO, つまり BTO 単結晶を用いた.評価には cm オーダ ーの大型な BTO 単結晶<sup>[64]</sup>を用いた.XPS 測定用の試料としては TSSG (Top Seeded Solution Growth) 法により作製された BTO 単結晶を用いた (Physcience Opto-Electronics, Beijing 社製).この BTO 単結晶の配向面は(001)であり,表面研 磨によって表面粗さが 30nm 以下である.なお,XPS 測定には高性能 X 線光電 子分析装置 (AXIS-ULTRA DLD,島津/KRATOS 製)を使用した.X線源には Al-Ka (1486.6 eV) 単色 X 線を使用した.この時,測定系の分解能を示す Ag 3d<sub>5/2</sub> ピークの半値幅は,40.0 eV のパスエネルギーにおいて約 0.8 eV であった.また, 測定時の真空度は 8.9×10<sup>-9</sup> Torr 程度であった.

なお,帯電防止のため, XPS 測定は中和銃による電子照射下で行った.また, 得られた XPS スペクトルは C 1s XPS スペクトルの結合エネルギーを 284.6 eV と して,帯電に関する結合エネルギーの補正を行った.

更に、単結晶表面の清浄化には Ar-GCIB エッチング法を用いた.また、比較 のため Ar モノマーイオンエッチング法も行い, BTO 単結晶表面へのダメージの 大きさの差異を調べた. Ar-GCIB エッチング法の条件として、Ar-GCIB 銃のビ ームエネルギーは 2.5 keV, Ar モノマーイオン銃ではビームエネルギーを 2 keV とした.また, Ar-GCIB のクラスターサイズは 2000 個とした.ビーム電流値は Ar-GCIB エッチングで 16 nA, Ar モノマーイオンエッチング法では 70 nA であ った.その他、共通のエッチング条件は次の通りとした.イオンビームの入射 角度 (試料面からの角度)は 40 °として、ラスタースキャンは有りでラスターサ イズは 1mm×1mm、試料回転は無し、エッチング時間は 0~240 秒であった.

#### 2.4 実験結果と検討

図 2.4 (a) は, as-grown BTO 単結晶の XPS ワイドスペクトルを示している. 図 に示されるように, BTO 単結晶の構成元素由来の XPS ピークが観測された. 例 えば, O KLL, Ba MNN, Ba 3d, O 1s, Ti 2p, C 1s, Ba 4p, Ba 4d などである. また, それ以外にも 284.6 eV 付近に炭素由来の XPS ピークが観測された.

図 2.4 (b) は、図 2.4 (a) で観測された炭素ピーク付近を詳細に測定した C 1s XPS スペクトルを示している.図 2.4 (b) に示されるように、288 eV 付近に炭酸 塩もしくはカルボキシル基に相当する肩構造も観測されている.この不純物層 は BTO 単結晶の化学結合状態を厳密に明らかにするための妨げとなる.また、デバイス応用においても表面に電極形成を行う際、接触抵抗の原因になる<sup>[18]</sup>. そのため、不純物層である C 1s のピークを適切に除去する必要がある.

2つのエッチング法で BTO 単結晶の表面清浄化を行った. 図 2.5 は, BTO 単



図 2.5 種々のイオンエッチング法で洗浄化した BTO 単結晶表面の C1s XPS スペクトル ((a) as-grown, (b) Ar モノマーイオン@2 keV の加速エネル ギーで Ar<sup>+</sup>イオンを 240 秒照射した BTO 単結晶の表面, (c) Ar-GCIB@2.5 keV の加速エネルギーでクラスターサイズ 2000 の Ar クラスターを 240 秒照射 した BTO 単結晶の表面)

結晶表面からの C1s XPS スペクトルを示している. これらのスペクトル強度は as-grown 試料の C 1s XPS スペクトルの面積強度で規格化された. 図 2.5 (b) に示 されるように, Ar モノマーイオンエッチング法では 15 秒のエッチングで C 1s XPS スペクトル (284.6 eV) の強度が as-grown のものに比べて著しく減少した. また, 図 2.5 (c) に示されるように, Ar-GCIB エッチング法でも 240 秒程度エッ チングを行うと C 1s XPS スペクトル強度を大きく低減した. また, いずれのエ ッチング法でも 288 eV 付近の炭酸塩もしくはカルボキシル基に相当する肩構造 は完全に消失した.

図 2.6 は, 図 2.5 で示された C 1s XPS スペクトルの強度とエッチング時間の関係を示している. 図 2.6 (a) と (b) は,それぞれ Ar モノマーイオンエッチング法と Ar-GCIB エッチング法の結果を示している. 図に示されるように, Ar-GCIB エッチング法による C 1s XPS スペクトル強度の減少は Ar モノマーイオンエッチング法に比べると緩やかに減少した. しかしながら,エッチングを 240 秒行うことによって, as-grown 時の 1/3 まで C 1s XPS スペクトル強度が低減した.



図 2.6 C 1s XPS スペクトル強度のエッチング時間依存性 ((a) Ar モノマーイ オン@2 keV の加速エネルギーで Ar<sup>+</sup>イオンを照射した BTO 単結晶の表面, (b) Ar-GCIB@2.5 eV の加速エネルギーでクラスターサイズ 2000 の Ar クラスター を照射した BTO 単結晶の表面, 2.5 eV の加速エネルギーでクラスターサイズ 2000 の Ar クラスターを照射した BTO 単結晶表面の Ar 2p のピーク)

以上のことから、エッチング時間に差はあるものの、Ar-GCIB エッチング法で も表面に存在する炭素由来の不純物層を概ね除去できることが分かった.また, エッチング時間 240 秒の時点での残留炭素については、スパッタ時間を更に長 くしても完全に 0 にはならないと予想される.理由は、試料回転無しでエッチ ングを行っており試料表面に凹凸が存在すると陰になった炭素を除去できない ことが考えられる. 試料である BTO 単結晶は表面研磨が施されているが,表面 粗さが大きく(R<sub>a</sub> ≦ 30nm), 表面には凹凸が存在する. また, 無機の単結晶試料 であるため高分子材料等に比べて硬く、エッチングで表面の凹凸を平坦化でき ない. そのため, 斜めから入射された Ar ビームが当たらない陰の部分で炭素が 残留し、C 1s XPS スペクトルの強度が完全に0にならないことなどの原因が考 えられる.また,Ar-GCIB エッチング法を行った際のAr 埋め込み効果による残 留炭素は存在しないと考えられる.図 2.6 (c)は、Ar 2pの束縛エネルギー付近に おける XPS スペクトルを示している. 図 2.6 (c)に示されるように、Ar-GCIB エ ッチング法を行った試料表面から Ar は検出されなかった. このことからも残留 炭素の原因は、Ar 埋め込み効果ではなく、表面の凹凸による可能性が高い。残 留炭素を一層減らすには、エッチング時の試料回転やイオンビーム入射角度の 最適化等が効果的であると考えられる.

一方で,2つのエッチング法によりBTO単結晶をエッチングすると,Ti 2p<sub>3/2</sub> XPS スペクトルの化学結合状態には明らかな変化が現れた.

図 2.7 は、BTO 単結晶表面からの Ti  $2p_{3/2}$  XPS スペクトルを示している. 図に示されるように、as-grown BTO 単結晶の Ti  $2p_{3/2}$  XPS スペクトルは、458 eV 付近 に Ti<sup>4+</sup>に相当するピークのみが観察された. これは BTO のペロブスカイト構造 (図 2.6 (d)) における Ti の化学結合状態を表している. つまり、BaTiO<sub>3</sub> (Ba<sup>2+</sup>, Ti<sup>4+</sup>, O<sup>2-</sup>) でなければならない. しかしながら、図 2.6 (b) に示されるように、Ar モノマーイオンエッチング法で表面清浄化を行った後は、低束縛エネルギー 側 (456.5 eV 付近) に新たな化学結合状態が生じた. この新たな化学結合状態は Ti<sup>3+</sup>に相当し、ペロブスカイト構造中の Ti と結合する酸素が、エッチングにより離脱し、還元が生じていることを示唆している<sup>[20]</sup>. また、図 2.7 (c) に示されるように、A r GCIB エッチング法によるエッチングでは、還元による Ti<sup>3+</sup>の成分は 確認されなかった. この Ar-GCIB エッチング法による還元抑制効果は、TiO<sub>2</sub>酸 化物で報告されている還元抑制効果と一致している<sup>[65][66]</sup>.

図 2.8 は, BTO 単結晶表面からの Ba 3d<sub>5/2</sub> XPS スペクトルを示している. 図に示されるように, Ar モノマーイオンエッチング法を行うと as-grown で 778eV 付近に観測された Ba 3d<sub>5/2</sub> XPS スペクトルピークが, 高束縛エネルギー側 に 2 eV 程度ピークシフトした. 一方, Ar-GCIB エッチング法においては as-grown と殆ど差が見られなかった. この 778 eV 付近のピークは BTO 結晶構造中におけ



図 2.7 種々のエッチング法で洗浄化した BTO 単結晶表面の Ti 2p<sub>3/2</sub> XPS スペクトル ((a) as-grown, (b) Ar モノマーイオン@2 keV の加速エネルギーで Ar<sup>+</sup>イオンを 15 秒照射した BTO 単結晶の表面, (c) Ar-GCIB@2.5 eV の加速エネルギーでクラスターサイズ 2000 の Ar クラスターを 240 秒照射した BTO 単結晶の表面, (d) BTO 結晶構造)

る Ba の化学結合状態に相当することがわかっている<sup>[21][67]</sup>.また,780 eV 付近 に観測されたシフトしたピークについては,Ba の再配置 (BaO<sub>2</sub>等の形成) もし くは BTO が準アモルファス状態になっていることが原因であると考えられる <sup>[68][69]</sup>.この Ba の化学結合状態の変化も Ti の還元と同様,誘電特性が低下する 原因となる<sup>[18][70]</sup>.

図 2.9 は, BTO 単結晶表面からの O 1s XPS スペクトルを示している. 図 2.9 (a) に示されるように, as-grown 表面からの O 1s XPS スペクトルのメインピーク位置は 529 eV 付近であった. また, 531.5 eV 付近には炭酸塩もしくはヒドロキシル基の存在を示すピークが観測された. また, Ar モノマーイオンエッチング法を行うと図 2.9 (b)に示されるように, as-grown 表面で 529 eV 付近に観測された メインピークが高い束縛エネルギー側に 0.6 eV 程度シフトした. このピークシ



図 2.8 種々のエッチング手法で洗浄化した BTO 単結晶表面の Ba 3d<sub>5/2</sub> XPS スペクトル ((a) as-grown, (b) Ar モノマーイオン@2 keV の加速エネルギー で Ar<sup>+</sup>イオンを 15 秒照射した BTO 単結晶の表面, (c) Ar-GCIB@2.5 eV の加 速エネルギーでクラスターサイズ 2000 の Ar クラスターを 240 秒照射した BTO 単結晶の表面)

フトはセラミクス状の BTO を Ar モノマーイオン法でエッチングした際でも観 測されている<sup>[19]</sup>. この O 1s ピークシフト原因は Ba のピークシフトと同じく, BTO 単結晶の表面近傍が準アモルファス状態になるためであると考えられる. 一方,図 2.9 (c) に示されるように,Ar-GCIB エッチングにおいてはメインピー ク位置が as-grown と殆ど差が見られなかった.さらに,炭酸塩もしくはヒドロ キシル基に相当するピークも減少した.

以上の結果から、XPS の深さ方向の組成分析を行う際に Ar-GCIB エッチング 法を用いれば、BTO 単結晶における構成元素の化学結合状態をほとんど変化す ることなく、イオンエッチング処理が可能であることがわかった.これは、使 用した試料が単結晶であり高品質な BTO 材料であることから、よりエッチング 法の特徴が明確に見い出されたと考えられる.また、Ar-GCIB エッチング法は



図 2.9 種々のエッチング手法で洗浄化した BTO 単結晶表面の O 1s XPS ス ペクトル ((a) as-grown, (b) Ar モノマーイオン@2 keV の加速エネルギーで Ar<sup>+</sup>イオンを 15 秒照射した BTO 単結晶の表面, (c) Ar-GCIB@2.5 eV の加速エ ネルギーでクラスターサイズ 2000 の Ar クラスターを 240 秒照射した BTO 単 結晶の表面)

BTO 単結晶を用いたデバイスにおいて、金属電極等作製する際に表面不純物層 を除去するための前処理プロセスとしても有効であると期待される.

## 2.5 結言

BTO単結晶における構成元素の化学結合状態を明らかにするために XPS 測定 を行った.本章では,BTO単結晶において2つの表面ドライエッチング法を比 較して,試料表面の構成元素の化学結合状態分析を行った.

(1) Ar-GCIB エッチング法と Ar モノマーイオンエッチング法による BTO 単結晶 の構成元素の化学結合状態の変化を調べた. BTO 単結晶の XPS 結果から,以下 のことが明らかになった. BTO 単結晶の構成元素由来の XPS ピーク, 284.6 eV 付近に炭素由来の XPS ピーク, 288 eV 付近に炭酸塩もしくはカルボキシル基に 相当する肩構造が観測された.この不純物層は BTO 単結晶の化学結合状態を厳密に明らかにするための妨げとなり,デバイス応用においても表面に電極形成を行う際,接触抵抗が増加する原因になる.そのため,不純物層を適切に除去する必要がある.

- (2) 不純物層を除去するために,2 つのドライエッチング法で BTO 単結晶表面を 清浄化した. これらの結果から,2 keV の加速エネルギーで Ar<sup>+</sup>イオンを照射し た Ar モノマーイオンエッチング法は,284.6 eV 付近の炭素由来の XPS ピークが エッチング時間と共に減少し,15 秒でほぼ XPS ピークが観察できなくなった. 2.5 eV の加速エネルギーでクラスターサイズ 2000 の Ar クラスターを照射した Ar-GCIB エッチング法でも,284.6 eV 付近の炭素由来の XPS ピークはエッチン グ時間と共に減少したが,Ar モノマーイオンエッチング法に比べると緩やかで あることが分かった.しかし,240 秒照射すれば as-grown 時の 1/3 まで C 1s XPS スペクトルの強度を低減できた.以上のことから,エッチング時間に差はある ものの,Ar-GCIB エッチング法でも表面に存在する炭素由来の汚染層を概ね除 去できることが分かった.
- (3) 2 つのドライエッチングの法により, Ti 2p<sub>3/2</sub> XPS スペクトルの化学結合状態 には明らかな変化が現れた. BTO 単結晶の Ti 2p<sub>3/2</sub> XPS スペクトルは, 458 eV 付近に Ti<sup>4+</sup>に相当するピークのみを有するが, Ar モノマーイオンエッチング法 で表面清浄化を行った後は,低束縛エネルギー側 (456.5 eV 付近) に新たな化学 結合状態が生じた.この新たな化学結合状態は Ti<sup>3+</sup>に相当し,ペロブスカイト構 造中の Ti と結合する酸素が,エッチングにより離脱し,還元が生じていること を示唆している.しかし, Ar-GCIB エッチング法によるエッチングでは,還元 による Ti<sup>3+</sup>の成分は確認されなかった.この Ar-GCIB エッチング法による還元 抑制効果は, TiO<sub>2</sub>酸化物で報告されている還元抑制効果と一致している.

(4) Ba 3d<sub>5/2</sub> XPS スペクトルも Ar-GCIB エッチング法によるエッチングでは as-grown と殆ど差が見られなかった. Ar モノマーイオンエッチング法によるエ ッチングでは高束縛エネルギー側に2 eV 程度ピークシフトした. 780 eV 付近に 観測されたシフトしたピークについては, Ba の再配置 (BaO<sub>2</sub>等の形成) もしく は BTO が準アモルファス状態になっていることが原因であると考えられる. こ の Ba の化学結合状態の変化も Ti の還元と同様, 誘電特性が低下する原因とな る.

以上より、Ar-GCIB エッチング法は、Ar モノマーイオンエッチング法よりも BTO 単結晶の表面結合状態へのエッチングダメージを低減することができる. Ar-GCIB エッチング法を用いることによって、酸化物の深さ方向の化学結合状 態の分析が可能となり、この解析結果を圧電特性と関連させることで、圧電定 数の劣化メカニズムの解明が期待できる.

#### 第3章 光干渉方式による強誘電薄膜の変位計測法の開発

#### 3.1 序言

近年、電子機器の小型化・省エネルギー化を実現する手段の一つとして強誘 電薄膜を用いた強誘電 MEMS デバイスが注目されており、マイクロセンサ・ア クチュエータやエナジーハーベスターなどを中心として盛んに研究が行われて いる<sup>[71-74]</sup>. 強誘電薄膜の圧電特性は強誘電材料の特徴の 1 つであり, デバイス の性能を左右する重要な指標であることから、以前より薄膜の圧電定数を正確 に評価する技術が強く求められてきた. 圧電特性評価の原理としては、大きく 正圧電効果を用いる方法と逆圧電効果を用いる方法に分けられ、それぞれにつ いて研究報告がなされている[75][76]. その中でも、インクジェットヘッドなどの アクチュエータとして用いられる強誘電薄膜は、電気信号によって変形する逆 圧電効果を利用する.しかし、強誘電薄膜は構造上基板が必要であり、基板と の密着力や基板の剛性によっては強誘電薄膜の変位量が減少することが報告さ れている<sup>[77][78]</sup>.そのため、強誘電薄膜の変位測定方法は、基板形状や材質に依 存するため応用分野に適した評価方法が必要である. インクジェットヘッドに 用いる強誘電薄膜は、実際のデバイス形状で変位量を測定することが重要であ る. インクジェットヘッドは, 強誘電薄膜の変位量によってインクを吐出でき る体積が決まるため、変位量にばらつきがあるとインク滴の吐出量もばらつく ため、印刷画質が劣化する問題がある<sup>[79]</sup>.そのため、理想的には成膜したすべ ての強誘電薄膜の変位量を測定したい、これを実現するためには、短時間で強 誘電薄膜の変位量を測定できる方法が必要である.

#### 3.2 実験原理と方法

変位特性の評価は重要な技術であり,検出方法には大別して,電気法(抵抗法, 電磁誘導法,容量法),光学法(光こて,光グリッド,光干渉法,光センサー法) の2種類がある<sup>[80]</sup>.それらの感度や応答性については表 3.1 にまとめた.2つの 測定方法ともに非接触な手法はあるが,電気法は強誘電デバイスの変位量を電 気的に検出する方法であるので,逆圧電効果の強誘電デバイスの変位測定には 使用できない.一方,光学法は,光の光路差から変位量を測定する方法なので 逆圧電効果の強誘電デバイスの変位量を測定できる.光学法の中でも光干渉法 は光ファイバや光学ベンチを用いて行われる.同一波長の2光線間の光路差が 半波長の整数倍になる毎に,干渉光強度は強弱を繰り返すので,変位量を使用 光波長(1 µm 程度)のオーダーでディジタル的に計測することもできるが,む しろ波長以下の変位量を nm 程度まで安定に検知する手段として利用されるこ とが多い.干渉光学系の構成には大別して2光線方式と多光線方式がある.そ れぞれの例として,マイケルソン型とファブリーペロー型を図3.1 (a) と (b) に 示す<sup>[81][82]</sup>.

	感度	応答		
抵抗法	ホルゲージ	金属製	⊿{/{ = 10 <sup>-6</sup>	10 MHz
	正のリーン	半導体製	⊿ℓ/ℓ = 10 <sup>-6</sup>	10 MHz
	ポテンションメーター	接触式	⊿ℓ/ℓ = 10 <sup>-7</sup>	100 kHz
		非接触式	⊿{/{ = 10 <sup>-9</sup>	1 kHz
電磁誘導法	羊乱ニンフ	AC	⊿{/{ = 10 <sup>-8</sup>	100 Hz
		DC	⊿ℓ/ℓ = 10 <sup>-7</sup>	100 Hz
	うず電流	⊿ℓ/ℓ = 10 <sup>-7</sup>	50 kHz	
光亮汗	光こて	<b>⊿</b> ℓ/ℓ = 10 <sup>-7</sup>	1 kHz	
	光ファイノ	$\Delta \ell = 10^{-9}$	100kHz	

表 3.1 変位測定法のまとめ<sup>[80]</sup>

光源に白色法を用いた白色干渉計の原理と変位測定方法を記述する.複雑な段 差を持つ物体の微細表面を測定する方法として,白色 LED 光源を用いた走査型 白色干渉計がある<sup>[83-86]</sup>.白色光干渉計とは,白色光を光源として,ミラウ型(図 3.2(a)) やマイケルソン型(図 3.2(b)) などの対物レンズを利用し,対物レンズ を垂直走査して干渉稿の干渉強度が最大になる位置を見つけて,その位置情報 から評価サンプルの高さ情報を得る変位測定装置である.この方法は,変位量 の測定面積は対物レンズの倍率と開口数,変位量の測定分解能と測定速度は対 物レンズの垂直走査装置の性能に依存する.そのため,適切な性能の干渉計を 選択すれば,短時間で広範囲の面積の変位量を測定することが可能である.





図 3.3 は、白色光のスペクトルと干渉計からの強度信号を示している.図(a) に示されるように、白色光は広範囲に複数の光の波長を持っていると考えるこ とができる.このため、図(b)に示されるように、複数の単色光の干渉稿を重 畳した干渉稿となる.この干渉稿の強度は、光路差ゼロで干渉波形が最も強く なり、光路差が大きくなるにつれて減少する.つまり、干渉稿の強度をフーリ 工変換すれば、評価サンプル表面の相対的な高さを得ることができる.



図 3.3 光源スペクトルと干渉計からの強度信号の関係

図 3.4 は, 走査型白色干渉計を基にした構築した白色光干渉法の変位測定シス テム (白色干渉法)の光学系の概略図を示している. 走査型白色干渉計は, BRUKER 社の非接触 3 次元表面形状粗さ計 (In-Motion),広範囲の面積の変位 量を測定したので,低倍率のマイクルソン型の対物レンズを使用した.図 3.3 に 示されるように,白色LED光源からの光は,フィルターによって制限され400 nm から 700 nm のすべての波長が通過する.この光がビームスプリッタ (BS1)で反 射されて対物レンズのある方向へと進み,マイケルソン型対物レンズに到達す ると別のビープスプリッタ (BS2)により 2 本のビームに分割される.そのうち の1つの光 (参照光)は非常に滑らかな面を持った参照ミラーで反射し,もう1 つの光 (サンプル光)はサンプル面で反射されて再び対物レンズに戻る.評価サ ンプルの表面に焦点が合っていると,これらの 2 本の光は再結合されて干渉縞



図 3.4 本研究で設計・製作された白色光干渉法の光学系の概略図



平面試料

球面試料

# 図 3.5 種々の表面形状の干渉縞

を形成する.この干渉稿はサンプルの形状によって異なり、図 3.5 は、種々の評 価サンプル形状の表面で観察される干渉稿を示している.

図 3.6 は、対物レンズの垂直走査方法を示している. 図に示されるように、対 物レンズを垂直方向に走査させて干渉縞のコントラストが最大となる位置を探 し、結像レンズを通過して CCD カメラで干渉縞を撮像する. この撮像した干渉 稿をコンピューターで干渉波形に変換して、対物レンズの位置情報と関連付け て CCD カメラの1 ピクセル毎に記録する.このため,光学式干渉法で変位測定



図 3.6 対物レンズ垂直走査方法

を行う場合は、高さの基準となる箇所を設定する必要がある.また、光学式干 渉法の測定面積と空間サンプリング間隔は、対物レンズと結像レンズの倍率、 CCD カメラの画素サイズに依存する.なお、実験に使用された CCD カメラの画 素数は、640 ピクセル×480 ピクセルである.

表 3.2 は, 白色干渉法で設定できる測定面積と空間サンプリング間隔を示して いる. 表 3.2 に示されるように, 対物レンズと結合レンズの組み合わせることで, 変位測定システムの測定可能な面積は, 0.08 mm<sup>2</sup>から 3.98 mm<sup>2</sup>の範囲となった. 変位量の垂直分解能と測定範囲は対物レンズの垂直走査精度, 変位量の測定時 間は垂直走査速度に依存する. 白色干渉法では, 対物レンズの垂直走査にクロ ーズドループ制御された差圧型トランスデューサーを使用した. これにより, 変位量の垂直分解能は 1 nm, 測定のダイナミックレンジは 1 nm から 10 mm, 垂 直走査速度は 4.8µm/秒となった.

対物し	ノンズ	は佈しいで	測定面積	空間サンプリング間隔	
倍率	開口数	「陌像レンス	$[mm^2]$	(x 軸×y 軸) [µm]	
5倍	0.13	0.55 倍	3.98	3.60×3.60	
5 倍	0.13	1.00 倍	1.21	1.98×1.98	
5倍	0.13	2.00 倍	0.30	0.99×0.99	
10 倍	0.17	0.55 倍	0.20	1.80×1.80	
10 倍	0.17	1.00 倍	0.30	0.99×0.99	
10 倍	0.17	2.00 倍	0.08	0.50×0.50	

表 3.2 測定面積と空間サンプリング間隔

本研究では、白色光干渉法を用いた強誘電薄膜の変位量を計測するシステム を構築し、実用化された強誘電デバイスの変位量の測定が可能かどうかを変位 測定により明らかにした.変位測定用の試料には、RFマグネトロンスパッタ法 で成膜された PZT 薄膜を用いた.この PZT 薄膜の配向面は(001)、圧電定数 d<sub>31</sub> が約-150 pm/V である.

白色光干渉法によって PZT 薄膜を例にして,変位測定を行う方法を説明する. 白色光干渉法で変位測定できる評価サンプルは,表面で白色光を反射できる物 に限られる.図 3.7 は評価サンプルの形状を示している.図に示されるように, 評価サンプルの上部電極に Pt を使用しているので,白色光を反射できる.



図 3.7 評価サンプル形状

最初に、本システムでは基準となる位置と変位量を測定する位置を設定する. 測定位置の変位量は、基準との変位差から算出される.そのため、駆動電圧を 印加しても評価サンプルが変形しない箇所を基準とする必要がある.

図 3.8 は、基準と測定位置を示している.図に示されるように、基準を上部電極が成膜されていない箇所、測定位置を上部電極が成膜されている箇所に設定



図 3.8 基準位置と測定位置

した. 測定位置の設定は 1 箇所だけなく, 複数箇所を設定することも可能である. これによって, PZT 薄膜の変位量の面内変位分布が測定できる. 本章では, PZT 薄膜の中心から外周の端部まで反時計回りに 28 個 (R01 から R28) の測定 位置を設定した.

次に,評価サンプルを駆動させるために,電極に印加する駆動波形を設定する.図 3.9 は,駆動波形の sin 波を示している.図に示されるように,sin 波は,振幅 7.5 V,周波数 100 Hz,オフセット電圧 7.5 V である.オフセット電圧を設定した理由は,負電圧を印加することで PZT 薄膜の分極が反転するのを防ぐためである.PZT の自発分極は膜厚方向に上向きなので,下部電極を GND に接続した.



図 3.9 駆動波形 (sin 波,振幅 7.5 V,オフセット電圧 7.5 V 周波数 100 Hz)

#### 3.3 実験結果と検討

図 3.10 (a) と (b) は, sin 波の位相に対するそのぞれの測定位置 R01 と R09 の変位量を示している.図に示されるように, R01 と R09 ともに sin 波の位相に 追従して変形している.図 3.11 は, sin 波の電圧に対するそれぞれの測定位置 R01 と R09 の変位量を示している.図に示されるように, R01, R09 ともに電圧 の増加とともに変位量が増加した.さらに,小さいがヒステリシスカーブを確 認した.

図 3.12 は設定したすべての測定位置 (R01 から R28) の変位量を示している. すべての測定位置の変位測定時間は 10 秒であった.測定位置は円状上部電極の 中心からの距離によって分けることができ, R01 から R08 は円状上部電極の中



(b) R09 図 3.10 測定位置 (R01 と R09)の位相と変位量特性

心部, R09 から R17 は中心と外周の中間部, R18 から R28 は円状上部電極の端 部である.図に示されるように,測定した評価サンプルは中心部が最も変位し







(b) R09 図 3.11 測定位置の変位量の電圧依存性

ており、円状上部電極の外周である端部に近づくほど変位量が減少している. 評価サンプルの外周端部の変位量が小さくなった理由としては、Si 基板からの

影響であると考えられる. 駆動波形を印加することで, PZT 薄膜が膜厚方向に 変形しようとしても外周端部は Si 基板に固定されているため, 変位量が中心部 と比較して小さくなる. そのため, 外周端部の変位量は小さいが, PZT 薄膜の 変形による応力が集中するので, 応力によるクラックが発生することなどが考 えられる. そのため, 上下電極間が短絡して強誘電薄膜が絶縁破壊する. また, 上部電極の中心からの等距離の位置でも変位量に差があることが確認できた. この変位量の差は規則性があり, 上部電極と下部電極の距離の差によって変位 量が増減している. この原因は, PZT 薄膜に実際に印加されている電界分布に よるためだと考えられる.

以上より,変位評価システムは PZT 薄膜の変位量の面内分布を 10 秒の短時間 で測定できることを確認した.



図 3.12 各測定位置の変位量

#### 3.4 結言

設計・製作した白色光干渉法によって, PZT 薄膜の電界-変位特性を測定した. 白色光干渉法は,光学式干渉原理を用いた変位評価方法で評価サンプル表面に表れる干渉縞の明暗のコントラストが最大となる位置を膜厚方向に対物レンズを走査して探し,対物レンズの位置を基板表面の位置として記録する. これによって,変形する評価サンプルの変位量を測定することができる. 光学式顕微鏡によって干渉縞の明暗のコントラストを確認するので,一度に変位測定できる面積が,対物レンズの倍率と開口数, CCD カメラの画素数に依存する.

また,変位量の膜厚方向の分解能とダイナミックレンジは,対物レンズの垂直 走査精度に依存する.アクチェータ用途の強誘電薄膜は,電界-変位特性がデ バイスの性能を左右する重要な指標であることから,短時間で強誘電薄膜の変 形を観察できる評価方法の開発が求められていた.

これらの結果から、以下のことが明らかになった.

(1) BRUKER 社の非接触 3 次元表面形状粗さ計 (In-Motion) を基にして, 白色光 干渉法による変位測定システムを設計・製作した. 強誘電薄膜の変位量を短時 間に測定するため, 白色光干渉法による変位測定システムには, 対物レンズの 走査用として差圧型トランスデューサー, 画素サイズが 640×480 の CCD カメ ラ, 開口数 0.17 の 10 倍の対物レンズ, 開口数 0.13 の 5 倍の対物レンズを使用 した. 結果として, 白色光干渉法による変位測定システムの変位量の膜厚方向 の分解能は 1 nm, ダイナミックレンジは 1 nm から 10 mm, 測定面積は 0.08 mm<sup>2</sup> から 3.98 mm<sup>2</sup> となった.

(2) PZT 薄膜を用いて評価サンプルを作製し、駆動波形を印加して変位測定を行 った. 使用した PZT 薄膜の圧電定数 d<sub>31</sub> は約-150 pm/V, 駆動波形は周波数が 100Hzの sin 波である. PZT 薄膜の変位量の電界依存性と変位分布を測定するた めに, PZT 薄膜の中心から外周の端部まで反時計回りに 28 個 (R01 から R28)の 測定位置を設定した. sin 波の振幅を増加させて各々の測定位置の変位測定を行 った結果、測定位置での変位量は電界と共に増減し、小さいがヒステリシスカ ーブも確認できた. PZT 薄膜の変位分布を確認するために, 測定位置は円状上 部電極の中心からの距離によって分類した. R01 から R08 は円状上部電極の中 心部, R09 から R17 は中心と外周の中間部, R18 から R28 は円状上部電極の端 部である. PZT 薄膜は中心部が最も変位しており, 円状上部電極の外周である 端部に近づくほど変位量が減少している. PZT 薄膜の外周端部の変位量が小さ くなった理由としては、Si 基板からの影響であると考えられる. 駆動波形を印 加することで、PZT 薄膜が膜厚方向に変形しようとしても外周端部は Si 基板に 固定されているため、変位量が中心部と比較して小さくなる。そのため、外周 端部の変位量は小さいが、PZT 薄膜の変形による応力が集中するので、座屈に よる破壊やマイクロクラックが発生して上下電極間が短絡して絶縁破壊を起こ す可能性が高い.また、上部電極の中心からの等距離の位置でも変位量に差が あることが確認できた.この変位量の差は規則性があり、上部電極と下部電極 の距離の差によって変位量が増減している. この原因は, PZT 薄膜に実際に印 加されている電界分布によるためだと考えられる.

以上より、本研究では、実用化された強誘電デバイスの変位量を計測するシ ステムを構築した. 白色光干渉法を用いた本システムは、最大 3.98mm<sup>2</sup>の広範 囲な面積で PZT 薄膜の変位量を 10 秒で測定することができる. 本システムを用
いれば、実用される強誘電デバイスの変位量を短時間で測定できるので、製造 工程の性能評価試験への適用が期待される.

### 第4章 光干渉方式による BaTiO<sub>3</sub> 薄膜の変位測定

#### 4.1 序言

強誘電アクチュエータの応用製品で最も使われているのが商業用・産業用イ ンクジェットヘッドである.インクジェットヘッドは、インクの吐出原理から 強誘電材料の電界-変位特性がデバイスの性能を左右する<sup>[79]</sup>.これまでは,強 誘電材料をセラミクス形態で使用してきたので,強誘電セラミクスの上下に電 極を成膜して評価サンプルを作製し、電界-変位特性を測定してきた.この結 果は,実際のデバイスの性能と相関があり,評価デバイス形状で評価すること が可能であった.しかし、印刷装置の高精細化が進み、インクジェットヘッド はこれまで以上の小型化が必要となった.そのため,強誘電薄膜と半導体製造 技術を融合させた MEMS インクジェットヘッドの開発が行われている. 強誘電 薄膜には, 一般的には圧電特性が良好な Pb (Zr<sub>1-x</sub>Ti<sub>x</sub>) O<sub>3</sub> (PZT) 薄膜が使用される が、PZT は RoHS 規制対象の Pb を含んでいるので、将来規制対象になる可能性 がある.RoHS 対策として無鉛強誘電薄膜の開発も進んでおり,BaTiO3(BTO) 薄膜などでは PZT 薄膜に匹敵する圧電特性が確認されている.MEMS インク ジェットヘッドは、次世代のインクジェットと言われており、まだ研究開発が 始まったばかりである. 将来性を考えると, 規制の対象となる可能性がある PZT 薄膜よりも BTO 薄膜で開発を行うほうが効率的であると考えられる.

以上より, MEMS インクジェットヘッドの製品化のためには, BTO 薄膜の電 界-変位特性を正確に測定する必要があり,本研究では白色干渉法による強誘 電薄膜の変位測定システムを提案している.本システムの測定精度を確認する ためには、一般的使な強誘電薄膜の評価方法であるレーザードップラー振動計 による変位測定法 (LDV 法)<sup>[88][89]</sup>の測定結果と比較する必要がある.BTO 薄膜 を用いて評価サンプルを作製する.強誘電薄膜のアクチュエータ応用では,大 きな変位量が得られる圧電横効果を用いる素子構造が主流となっている<sup>[90]</sup>.

## 4.2 レーザードップラーの振動計

# 4.2.1 実験方法

図 4.1 は, 圧電横効果による変位測定する評価サンプルの形状を示している. 図に示されるように,素子は Si 基板上に下部電極,強誘電薄膜,上部電極の順 に積層した構造 (ユニモルフカンチレバー) となっている.強誘電薄膜の分極方 向が膜厚方向に上向きなので,上下電極に駆動波形を印加すれば圧電横効果に よって素子が垂直方向に変形する.この変位量から圧電横効果の圧電定数 d<sub>31</sub>を 算出する<sup>[91]</sup>.

$$d_{31} \cong -\frac{h_s^2}{3L^2} \frac{s_{11,p}}{s_{11,s}} \frac{\delta}{V}$$
(4.1)



図 4.1 圧電横効果による強誘電薄膜の評価サンプル形状

ただし、 $\delta$ は測定サンプルの変位量[m],Lは測定サンプルの長さ[m],Vは印加 電圧[V],h<sub>s</sub>はSi 基板の厚さ[m],S<sub>11,s</sub>はSi 基板の弾性コンプライアンス[Pa<sup>-1</sup>],S<sub>11,p</sub> はBTO 薄膜の弾性コンプライアンス[Pa<sup>-1</sup>]である.Si 基板の弾性コンプライアン スには1/168 GPa<sup>-1</sup>を,BTO 薄膜の弾性コンプライアンスには1/125 GPa<sup>-1</sup>を用い た<sup>[92][93]</sup>.しかし、この評価サンプル形状であれば圧電縦効果によっても垂直方 向の変形が生じ、圧電定数d<sub>31</sub>のみを算出できない.理論上2つの圧電効果によ る素子の変形を完全に分離して測定することはできない.本研究では、圧電横 効果による評価サンプルの変形が支配的になるように、評価サンプルの形状を 検討した.

評価サンプルの寸法によって,強誘電薄膜の圧電横効果と圧電縦効果による 変位量は,以下の式から算出される.

(i) 圧電横効果による変位量

 $x_1 = -d_{31} \times \mathbf{V} \times (\mathbf{L}/\mathbf{t})$ 

(4.2)

(ii) 圧電縦効果による変位量
 x<sub>3</sub> = d<sub>33</sub> × V × n

(4.3)

ただし、d<sub>31</sub> は強誘電薄膜の圧電横効果の圧電定数[m/V]、d<sub>33</sub> は強誘電薄膜の圧 電縦効果の圧電定数[m/V]、Vは印加電圧[V]、n は強誘電薄膜の積層数、L は強 誘電薄膜の長さ[m]、t は 1 層当たりの強誘電薄膜の厚さ[m]である.変位量の算 出には膜厚 1 µm の Pb (Zr<sub>1-x</sub>Ti<sub>x</sub>) O<sub>3</sub> (PZT)薄膜を用いた.圧電定数は d<sub>31</sub> が-60 pm/V、 d<sub>33</sub> が 125 pm/V である<sup>[94]</sup>.印加電圧を 10 V とした場合の評価サンプルの圧電横 効果と縦効果による変位量を式 (4.2), (4.3) より算出した.計算結果から, 圧電 横効果による変形が支配的になる評価サンプルの形状を設計した.

図 4.2 は、各圧電効果による変位量の評価サンプルの長さ依存性を示している. 図に示されるように,評価サンプルの長さに関係なく圧電縦効果の変位量 x3は 1.25 nm であった.本研究で測定する圧電横効果の変位量 x<sub>1</sub>が,縦効果の変位量 x<sub>3</sub>よりも非常に大きければ,変位量 x<sub>3</sub>は無視することができる.本研究では, 変位量 x<sub>3</sub> が変位量 x<sub>1</sub>の 1ppm 以下なら無視できると仮定した.変位量 x<sub>3</sub>は 1.25 nm なので,変位量 x<sub>1</sub>が 1.25 mm 以上あれば,変位量 x<sub>3</sub>を無視しても問題 ない. 評価サンプルが圧電横効果によって変形する長さの条件が明確になった ので,他の寸法を決める必要がある.評価サンプルの共振周波数は形状によっ て決まり、印加する駆動波形の周波数と評価サンプルの共振周波数が一致する と共振現象により大きな変位量が得られる. センサーなどでは検出精度を上げ るため共振周波数で使用する<sup>[95]</sup>.しかし、強誘電デバイスの場合は、共振周波 数で使用すると耐久性の劣化が加速する<sup>[96]</sup>.特に、インクジェットヘッドの寿 命はインク吐出回数で決まっており、インクを 100 億回吐出できないと製品と して販売できない. この吐出回数を繰り返し振動回数に換算すると 10<sup>11</sup> 回以上 一定の変位量で振動する必要がある.また,評価サンプルの寸法には周波数依 存性があるため、評価サンプルを共振周波数で使用する場合は寸法精度が高く なり、共振周波数から離れて使用する場合は寸法精度が低くなる. そのため、



図 4.2 圧電横効果と縦効果による変位量の評価サンプルの長さ依存性

強誘電デバイスを製造する場合, 寸法精度によって製造装置の価格が決まり, 製造コストに反映する.

以上のことより,評価サンプルの共振周波数を把握することは重要である. 評価サンプルの共振周波数は,式 (4.4)から算出される<sup>[97]</sup>.

$$f = \frac{1}{2\pi} \left(\frac{k}{L}\right)^2 \sqrt{\frac{\rho A}{E} \times \frac{12}{bh^3}}$$
(4.4)

ただし, k は振動計のモードによって決まる係数, L は評価サンプルの長さ[m], ρ は密度[g/m<sup>3</sup>], A は評価サンプルの断面積[m<sup>2</sup>], E はヤング率[Pa], b は評価サ ンプルの幅[m], h は評価サンプルの厚さ[m]である. 評価サンプルは Si 基板で 作製した片持ち梁 (固定—自由)を1次モードで振動させるので, kの値は1.875, ρ は 2.33 g/cm<sup>3</sup>, E は 185 GPa である<sup>[98]</sup>. インクジェットヘッドで使用される駆 動波形の周波数は 10 kHz なので,評価サンプルの共振周波数としては 3 桁離れ た 10 MHz か 10 Hz 付近のどちらかにする必要がある. 共振周波数に影響を与え るパラメータは,評価サンプルの長さ,厚さ,幅であるが,式 (4.4) に示される ように,長さが最も共振周波数に影響を与える.

図 4.3 は,評価サンプルを厚さ 625 µm と幅 1 mm とした時の共振周波数の長



図 4.3 評価サンプルの共振周波数に対する長さ依存性



図 4.4 評価サンプルの共振周波数に対する厚さ依存性

さ依存性を示している.図に示されるように,評価サンプルの長さが増加する と共振周波数が減少した.圧電横効果による変形を支配的するためには,長さ が1.25mm以上必要なので,評価サンプルの共振周波数が10Hz付近となるよう に長さを決める.算出した結果,評価サンプルの長さは7mmとなり,共振周波 数が11.5Hzである.次に,評価サンプルの長さを7mmとして,厚さと幅の検 討を行った.

図 4.4 は、評価サンプルの長さを 7 mm、幅を 1 mm とした時の共振周波数の 厚さ依存性を示している.図に示されるように、評価サンプルの厚さが減少す ると共振周波数も減少した.Si 基板の厚さが 700 µm 以下ならば、評価サンプル の共振周波数は目標値を満たす.市販されている Si 基板の厚さから、評価サン プルの厚さを 625 µm とした.最後に、評価サンプルの幅を検討した.

図 4.5 は, 評価サンプルの長さを 7 mm, 厚さを 625 µm とした時の共振周波数の幅依存性を示している. 図に示されるように, 評価サンプルの幅が増加すると共振周波数も増加した. 評価サンプルの幅が 1 mm よりも大きくなると, 共振周波数が 10 Hz よりも大きくなる. また, 評価サンプルの幅によっては, 片持ち梁の作製手法が異なる. 最も安易な片持ち梁の作製方法は機械加工であるが,

機械加工の場合は幅が1mm以下になると加工中に片持ち梁が壊れる.そのため, 評価サンプルの幅は1mmとし,機械加工によって片持ち梁を作製する.



図 4.5 評価サンプルの共振周波数に対する幅依存性

以上の結果より、インクジェットヘッドに適した評価サンプルの寸法が決定 された.

#### 4.2.2 実験結果と検討

一般的な強誘電薄膜の変位測定である LDV 法の原理を説明する. LVD 法には 高精度な光学トランスデューサーが搭載されており、レーザー光を照射したポ イントにおける振動の速度と変位を検出する.この技術はドップラー効果に基 づいており、振動表面から反射したレーザー光には、振動によって光の周波数 に変化が生じる.その変化を検出することで、正確な光学振動測定が実現可能 となる.振動するオブジェクトから反射した光の波を LDV で測定するとき、測 定した波の周波数シフトは次の式で表される.

$$f_D = 2 \cdot \frac{\nu}{\lambda} \tag{4.5}$$

ただし、vは振動する測定サンプルの速度、λは照射された光の波長である.測 定サンプルの速度を知るには、ドップラー周波数のシフトを既知の波長で測定 する必要がある.LDV 法による変位測定は,光学干渉法に基づき計測する.光 学干渉法では,重ね合わせに2本の可干渉性のビームが必要であり,それぞれ の光の強度をI<sub>1</sub>およびI<sub>2</sub>とする.求められる強度は各ビームの強度の和ではな く,干渉項を含む次の式によって変調される.

 $I_{tot} = I_1 + I_1 + 2\sqrt{(I_1I_2\cos[2\pi(r_1\cdot r_2)/\lambda])}$  (4.6) この干渉項は、両ビームの光路の長さの差に関係する.この差がレーザー波長 の整数の積であるとき、全体の強度は単一のビームの4倍になる.したがって、 両ビームの光路の差が1つの波長の半分であるとき、全体の強度はゼロになる.

図 4.6 は、変位測定装置の光学系の概略図を示している.光源から発振したヘ リウムネオン (He-Ne) レーザービームは、ビームスプリッタ (B1) によって、 測定ビームと参照ビームの2本に分光する.測定ビームは、2つ目のビームスプ リッタ (B2) を透過してから、評価サンプル表面に照射され反射する.この反射 したビームは、B2 によって異なる方向に偏光され、3 つ目のビームスプリッタ (B3) で参照ビームと結合する.結合されたビームは、ディテクターに向かって 照射される.参照ビームの光路長は、干渉計のわずかな熱効果を除けば時間に 対して一定であるため、評価サンプルの変位量により、ディテクター上に暗い 部分と明るい部分からなる干渉稿が発生する.ディテクターの干渉稿の明暗の



図 4.6 LDV 法による変位測定装置の光学系の概略図

間隔は,使用している光の波長の 1/2 である.LDV に使用さる光源は,He-Ne レーザーなので,波長は 632.8 nm,干渉稿の明暗の間隔は 316.4 nm である.単 位時間当たりの光路長の変化は,測定ビームのドップラー周波数として現れる. これは,測定された干渉縞の変調周波数が測定サンプルの速度に正比例するこ とを意味する.干渉縞および周波数シフトは,測定サンプルが干渉計から遠ざ かるときも,逆にオブジェクトが干渉計に近づくときも全く同じなので,干渉 縞だけでは,どちらの方向に変位しているかを判断できない.これを判断する ために,参照ビームの光路上にブラックセルという音響光学変調器を設置する. ブラックセルにを通過することで,参照ビームの周波数 (4.74×10<sup>14</sup> Hz) が 40MHz シフトする.このため,測定サンプルが静止状態のとき,干渉縞に 40 MHz の変調周波数が発生する.測定サンプルが干渉計に近づく時は,この変調周波 数が 40 MHz よりも低くなる.逆に遠ざかる時は,40 MHz よりも大きくなる. これにより,評価サンプルの変位量だけでなく,測定サンプルがどの方向に変 位しているかを明確に計測できる.

次に,LDV 法による変位測定方法を説明する.一度に変位量を測定できる面積は,LDV の He-Ne レーザー光の波長によって決定される<sup>[99]</sup>.このため,レー ザー光のスポット径が 20µm 以下となり,一回あたりの測定できる最大の面積は約 0.01 µm<sup>2</sup>である.図 4.7 は,変位測定に用いる駆動波形を示している.駆動波 形は,周波数 10 kHz,サイクル数 20,振幅 1 V,オフセット電圧 0 V の sin 波形 である.LDV 法による変位測定では,sin 波の印加によって変形している評価サ ンプルの変位速度を測定し,測定器内部で速度を電圧に変換して表示する.



図 4.7 駆動波形 (周波数 10 kHz,振幅 1 V の sin 波)

図4.8は,電圧変換した評価サンプルの変位速度とsin波の関係を示している. 図に示されるように,評価サンプルがsin波に追従して変形していることを観察 した.変位量は,式(4.7)より算出される.

$$\delta = \delta_0 + (V \times v \times t) \tag{4.7}$$

ただし、 $\delta$ は変位量[m]、 $\delta_0$ は直前の駆動電圧での変位量[m]、Vは変位速度の電 圧表示[V]、vはLDVの速度レンジ[(mm/s)/V]、tはLDVの時間分解能[s]である.



図 4.8 電圧変換した変位速度と sin 波 (周波数 10 kHz)の関係

図 4.9 は, sin 波の電圧と評価サンプルの変位量の関係を示している.変位量 は、LDV 法で測定した評価サンプルの変位速度である式(4.8)から算出される. 測定に使用した LDV の速度レンジは 5.0×10<sup>-3</sup> (mm/s)/V,時間分解能は 1.0×10<sup>-4</sup> s である.図 4.9 に示されるように,評価サンプルの電圧と変位量の関係があるこ とを観測した.sin 波の印加直後に変位量が安定しない理由は,測定に使用した BTO 薄膜にポーリング処理を行っていないことによる.そのため,sin 波の印加



図 4.9 駆動電圧[V]と変位量[nm]の関係

がポーリング処理と同じ効果となり, sin 波を印加中に圧電特性が向上すると考 えられる.

# 4.3 光干渉方式

## 4.3.1 実験方法

評価サンプルの作製は、ダイシング装置を用いた機械加工によって実行された.図4.10は、評価サンプルの作製工程を示している.図に示されるように、評価サンプルの作製は、マスキングを用いた成膜と機械加工によって行う.Si基板 (20 mm × 20 mm × t 0.625 mm)上に、接着層として Ti を 20 nm、下部電極として Pt を 100 nm 全面に積層する.Pt 成膜後に Si 基板の両端を 1 mm マスキングして BTO 薄膜を 1 µm 成膜する.BTO 薄膜成膜後に、Si 基板の両端を 2 mm マスキングして上部電極として Pt を 100 nm 成膜する.その後、機械加工によって基板を分割とユニモルフカンチレバー作製を行う.



図 4.10 評価サンプルの製作工

図 4.11 は製作した評価サンプルの形状と固定方法を示している.評価サンプ ルはワックスを用いて固定台に固定した.図に示されるように、上部電極と下 部電極に電圧を印加すれば、BTO 薄膜が圧電横効果によって、ユニモルフカン チレバーが垂直方向に変形する.ユニモルフカンチレバー以外の箇所は、上部 電極に電圧が印加されないので BTO 薄膜は変形しない.この箇所は、本システ ムでの変位測定で必要な基準として使用された.駆動電源から上部電極への接 続は、BTO 薄膜の変形を妨げないようにするために金線と銀ペーストで行った.



図 4.11 評価サンプルの形状と固定方法

#### 4.3.2 実験結果と検討

BTO 薄膜の変位測定を行う場合, 共振周波数と静電容量の測定は重要であり, 共振周波数は変位測定の時の駆動波形の周波数選択に必要である. 静電容量か ら強誘電薄膜の比誘電率を算出することが可能で, tanδ は強誘電薄膜の損失に 関係ある特性である. 比誘電率が高いほどコンデンサとして使用するには有利 であり, アクチュエータとして使用する場合は tanδ の値が重要である. そのた め, インピーダンスアナライザを用いて評価サンプルに1 V 印加した時の電気 特性を測定した.

図 4.12 は, BTO 薄膜を 300 ℃と 500 ℃で成膜した評価サンプルのアドミタン スと位相の周波数依存性を示している.図に示されるように,評価サンプルの 共振周波数は,300 ℃と 500 ℃ともに 288 kHz であった.変位測定に使用する駆 動波形の周波数は 10 kHz なので,評価サンプルの共振周波数の 288 kHz から十 分離れている.



図 4.12 アドミタンスと位相の周波数特性

図 4.13 は, BTO 薄膜を 300 ℃と 500 ℃で成膜した評価サンプルの静電容量と tanδ の周波数特性を示している. 図に示されるように, 共振周波数の 288 kHz での静電容量は 300 ℃で 4.26 nF, 500 ℃で 4.24 nF であった. 静電容量は成膜温 度に関係なくほぼ同等であったが, taδ は 300 ℃よりも 500 ℃の方が大きかった.



図 4.13 静電容量と tan δの周波数依存性

しかし, tand はどちらも 0.1 以上であり, インクジェットヘッドのようなアクチ ュエータとして使用する場合は, 動作時の発熱が大きく, BTO 薄膜の熱劣化が 問題になる. BTO 薄膜の比誘電率は, 静電容量の測定結果から式 (4.8) を用い て算出される.

 $\varepsilon_s = (C_s \times d)/(8.854 \times 10^{-12} \times A)$  (4.8) ただし, C<sub>s</sub>は静電容量[F], d は強誘電薄膜の厚み[mm], A は上部電極の面積[mm<sup>2</sup>] である.

図 4.14 は、比誘電率と周波数の関係を示している. 図に示されるように、周 波数 1 kHz の比誘電率は 300 ℃が 606,500 ℃が 561 であった. この値は、H. N. K. Sarma らゾルーゲル法で成膜した BTO 薄膜の比誘電率の値 370 よりも大きい [100]

以上の電気特性結果から,変位測定に使用する BTO 薄膜<sup>[101]</sup>は比誘電率も tanð も大きく,アクチュエータやセンサーとして使用するよりも,メモリとして使用する方が適すると考えられる.評価サンプルの電気特性が計測できたので,LDV 法で変位測定を行った.

図 4.15 は、300 ℃と 500 ℃で成膜した BTO 薄膜の電界-変位特性を示してい る.変位量の測定位置は、ユニモルフカンチレバーの先端部の真ん中で、測定 面積は 7.85×10<sup>-3</sup> mm<sup>2</sup>である.変位測定に使用した駆動波形は、周波数 10 kHz、 振幅 720 kV/cm, オフセット電圧 0 V の sin 波である. 図 4.16 (a) に示されるよ うに、300 ℃で成膜した BTO 薄膜の変位は、電界に対して直線性を示し、バタ フライカーブは確認できなった. 高温で成膜した BTO 薄膜<sup>[102]</sup>よりも 300 ℃で作 製された薄膜は I-V 特性や P-E 特性結果が悪かったので, 変位特性の結果も妥当 である. そのため、Ec が低いので電界を印加するとすぐに分極が反転している ので、バタフライカーブが確認できなかった. Ecが低い原因としては、BTO 薄 膜の酸素欠損が考えられ,J。が大きいことからも説明できる<sup>[103]</sup>.一方,500 ℃ の成膜した BTO 薄膜では、図 4.22 (b) に示されるように、左右非対称なバタフ ライカーブが観測できた. 左右非対称の原因としては、測定サンプルの反りな どが考えられる. BTO 薄膜や上下電極の内部応力の影響で成膜後の測定サンプ ルが反ると、その変形から圧電効果によって電界が発生する.そのため、電界 にバイアスがかかり、測定サンプルに電界を印加しても基板からの影響が強す ぎて BTO 変位が妨げられる. これを証明するために, 500 ℃で成膜した BTO 薄 膜の圧電定数 d<sub>31</sub>の電界依存性を確認した.基板からの影響が少なければ印加電 界と変位量は比例の関係であるので、圧電定数 dat は電界に依存せず、ほぼ一定 値となるはずである.測定した変位量から式 (4.1) を用いて圧電定数 d<sub>31</sub>を算出 した.

図 4.16 は, 300 ℃と 500 ℃で成膜した BTO 薄膜の圧電定数 d<sub>31</sub> の電界依存性 を示している. 図に示されるように, 300 ℃で成膜された BTO 薄膜の d<sub>31</sub> は電界



(a) 300 °C



(b) 500 ℃ 図 4.14 比誘電率の周波数依存性

に対して一定であったが、500 ℃の場合は電場に対して一定でなく増加した. 500 ℃の場合は、基板からの影響が強いため BTO 薄膜の変位が正確に測定



(b)

図 4.15 BTO 薄膜の電界-変位特性 (電界 720 kV/cm, 周波数 10 kHz)



図 4.16 圧電定数 d<sub>31</sub>の電界依存性

されていない可能性がある. 基板からの影響を抑えるために, 評価サンプルの Si 基板の厚さを薄くして剛性を低下させた. 評価サンプルの Si 基板の厚さを 625 µm から 50 µm に薄くして変位量の測定を行った.

図 4.17 は、厚さ 50 µm の Si 基板に 500 ℃で成膜した BTO 薄膜の変位測定結 果を示している.測定時に印加した電界は 360 kV/cm である.図に示されるよ うに、Si 基板を薄くしたことで基板からの影響が抑制でき、変位-電場特性で は左右対称なバタフライカーブが観測された.このことから、強誘電薄膜の圧 電定数 d<sub>31</sub> はバルク体と異なり、薄膜の特性以外の影響を受けることが明確とな った.このことから、変位量や圧電特性が目標値を満たしていない強誘電薄膜 でも評価サンプル形状を工夫すれば、目標値を達成できる.本研究で使用した BTO 薄膜の圧電定数 d<sub>31</sub> は、評価サンプルの Si 基板の厚さを薄くすることで算 出することができ、2.7 pm/V であった.

以上の結果から,強誘電薄膜の変位測定を正確に行うためには,評価サンプ ル形状が重要であることがわかった.評価サンプルの形状を最適化した結果,



図 4.17 厚さ 50µm の Si 基板に 500℃で成膜した BTO 薄膜の変位-電場特性 (電界 360 kV/cm, 周波数 10 kHz)

LDV 法によって BTO 薄膜の変位測定を正確に行うことができた.

次に、同じ形状の評価サンプルで、白色光干渉法による変位測定を行った. BTO 薄膜は 500℃で成膜した物を使用した.白色光干渉法は、変位測定をする ために基準と測定位置を設定する必要がある.図4.18 は、変位を測定する面積 内の基準と評価位置を示している.図に示されるように、基準として評価サン プルが変形しない箇所を白い点線、変位量を測定したい箇所を白線が囲ってい る.評価サンプルの変位分布を測定したいので、測定箇所は 8 箇所とした.白 色光干渉法と LDV 法の変位測定結果を比較するために、1 個の測定箇所の面積 は LDV 法とほぼ同等とした.測定範囲の面積は 0.307 mm<sup>2</sup>である.1 個の測定 面積は 4.68×10<sup>-3</sup> mm<sup>2</sup>であり、これは LDV のスポット径 (Φ100μm) とほぼ同等 である.測定面積は、白色光干渉法が 4.68×10<sup>-3</sup> mm<sup>2</sup>, LDV 法が 7.85×10<sup>-3</sup> mm<sup>2</sup> である.LDV 法で変位を測定した箇所は、図に示される No.2 の測定位置であ る.評価サンプルの変位測定の準備が終わったので、実際に上下電極に駆動波 形を印加して変位測定を行う.評価サンプルの変位量を測定するために、LDV 法と同じ駆動電波形 (周波数 10 kHz でオフセット電圧 0 V の sin 波)を使用した.

図 4.19 は、白色光干渉法による BTO 薄膜の変位測定結果を示している.測定 に使用した駆動波形は振幅 5 V,周波数 10 kHz の sin 波である. sin 波の振幅



図 4.18 白色光干渉法の基準位置と測定位置



図 4.19 白色光干渉法による BTO 薄膜の変位測定結果 (測定周波数 10 kHz)

を増加させれば, BTO 薄膜の変位量の電界依存性が測定できるので, sin 波の振幅を変化させて変位量の測定を行った.図に示されるように, 白色光干渉法によって BTO 薄膜の変位測定をすると,変位量の分布を視覚的に確認できる.BTO 薄膜の変位量は,ユニモルフカンチレバーの端よりも真ん中が大きく,固定部よりも先端部が大きくなる.そのため,BTO 薄膜の変位量が最も大きくなるのは,先端部の真ん中である.この結果は,評価サンプルの形状や固定方法からも妥当である.

次に, 駆動波形の sin 波の振幅を増加させて電界に対する BTO 薄膜の変位量 を測定した. 図 4.20 は, BTO 薄膜に 240 kV/cm を印加した時の変位量を基準と した時の変位量の電界依存性を示している. BTO 薄膜の変位量の測定箇所は 8 箇所なので,電界に対する変位量の関係と変位分布を同時に測定することがで きる. 図に示されるように, BTO 薄膜の変位量は電界に対して単純に増加し, BTO 薄膜の変位分布は電界に対してほぼ一定であった. この結果と LDV 法で測 定した結果を比較すれば, 白色光干渉法による変位測定の信頼性が確認できる.



図 4.20 白色干渉光方式で測定した BTO 薄膜の変位量の電界依存性

白色光干渉法による変位測定の信頼性を確認するために,図4.16 と図4.20の 測定結果を比較した.変位量としては500℃で成膜したBTO薄膜の結果を用い た.また,測定した変位量は変位する面積に比例するので,白色光干渉法とLDV 法の変量の測定結果を各方法の測定面積で割った.図4.21 は,白色光干渉法と LDV 法によるBTO薄膜の変位測定結果を示している.図に示されるように,電 界が600 kV/cmの時に白色光干渉法とLDV 法で測定結果が異なっているが,他 の電界ではほぼ同じ測定結果であった.このことから,白色光干渉法による変 位測定の信頼性はLDV 法とほぼ同等であることが示された.



図 4.21 白色光干渉法と LDV 法で測定した BTO 薄膜の変位量の電界依存性

以上の結果から,表4.3 は,BTO 薄膜の変位測定における白色光干渉法とLDV 法の差異を示している.表4.3 に示されるように,LDV 法は0.1 nm の高い垂直 分解能であるが、1回で測定できる面積は狭く、変位量の測定範囲も狭い。白色 光干渉法はLDV 法よりも垂直分解能は1桁大きいが,3.98 mm<sup>2</sup>の広い面積の変 位測定を10秒で可能である.また,測定範囲が1 nm から10 mm と広範囲に及 ぶので,測定サンプルの初期段階での表面形状の測定や変位量が大きい強誘電 薄膜の変位が測定できる.

	白色光干涉法	LDV法
変位分解能 [nm]	1	0.1
変位量のダイナミックレンジ	$1 \ nm - 10 \ mm$	0.1  nm - 633  nm
最大測定面積 [mm <sup>2</sup> ]	3.98	7.85×10 <sup>-3</sup>
変位測定時間 (面積3.98 mm <sup>2</sup> , 周波数10 kHz)	10秒	1000 秒
測定サンプルの表面形状	0	×
変位量	相対値	絶対値

表 4.1 白色光干渉法と LVD 法との比較

## 4.4 結言

第3章で設計・製作された構築した白色光干渉法を用いた本システムを用いて, BTO 薄膜の電界 – 変位特性を測定し,これらの結果から以下のことが明らかになった.

(1) 強誘電薄膜の圧電横効果による変形が支配的になるように, 評価サンプルの 形状を設計した. 評価サンプルの形状と各圧電効果による変位量は, 強誘電薄 膜の圧電定数 d<sub>31</sub> と d<sub>33</sub> から計算式によって算出することができる. PZT 薄膜に 関する論文に記載されている圧電定数を使用して, 各圧電効果による変位量を 算出し, 評価サンプルの形状を設計した. 評価サンプルの寸法で圧電横効果に 最も影響を与えるのは, 評価サンプルの長さと幅, 基板の厚さであることが明 らかになった.

(2) 設計した評価サンプルを用いて LDV 法で強誘電薄膜の変位量を測定した. 強誘電薄膜には、RF マグネトロンスパッタ法によって、300℃と 500℃で成膜し た BTO 薄膜を用いた.電界-変位測定の結果、500℃で成膜した BTO 薄膜の変 位量は、300℃よりも大きいことが明らかになった.300℃で成膜した BTO 薄膜 は、成膜温度が低いため圧電定数が他の BTO 薄膜よりも低いことによると考え られる.また、基板の厚さにもよって変位量が変化することが確認できた.評 価サンプルの基板である Si の厚さを薄くすると、変位量が大幅に増加した.こ の結果は、強誘電薄膜が基板からの影響を受け易いことを示しており、強誘電 薄膜の変位特性を実際のデバイス形状で行う重要性を明らかにした. (3) BTO 薄膜の電界 – 変位測定を本システムと LDV 法で行い,評価結果を比較 した.本システムの測定精度を明らかにした.本システムと LDV 法で測定した BTO 薄膜の変位量はほとんど同じであることから,本システムの測定精度は LDV 法とほぼ同じであると考えられる.

以上より, 白色光干渉を用いた本システムは, BTO 薄膜の変位測定を LDV 法 とほとんど同じ精度を持ちながら, LDV 法よりも広範囲な面積の変位量を短時 間で計測することができる. この測定結果から強誘電薄膜の変位分布を確認す ることも可能である. 変位分布と評価サンプルの形状とを関連させることで, 強誘電デバイスの変形異常など不良解析への適用が十分に期待できる計測手法 であることがわかった.

## 第5章 結論

強誘電材料の応用分野では、デバイスの小型化が進み、セラミクスから薄膜 形態での応用が期待されている.強誘電薄膜は強誘電セラミクスと異なり、本 来のバルクとして有する特性が十分に発揮されていないのが現状である.これ らの問題を説明し、より高品質な薄膜や高性能なセンサーデバイスを作製する ことは重要な課題である.

本研究では、実践的に必要な広範囲での電界-変位特性の計測システムを設計・開発しつつ、同時に BaTiO<sub>3</sub> 薄膜や単結晶の表面・界面分析に必要不可欠な ドライエッチング法の効果を実証し、酸化物における厚さ方向の組成および化 学結合状態分析を可能とする大きな研究成果を得た.以下に、本論文で得られ た成果を各章ごとにまとめる.

第2章では,XPS 法を用いて BTO 単結晶の表面結合状態を明らかにした.本 章では、BTO 単結晶において2つの表面ドライエッチング法を比較して、試料 表面の構成元素の化学結合状態分析を行った.Ar-GCIB エッチング法と Ar モノ マーイオンエッチング法による BTO 単結晶の表面結合状態の変化を確認した. BTO 単結晶の XPS 測定結果から、以下のことが明らかになった. BTO 単結晶の 構成元素由来の XPS ピーク,284.6 eV 付近に炭素由来の XPS ピーク,288 eV 付 近に炭酸塩もしくはカルボキシル基に相当する肩構造が観測された.この不純 物層は BTO 単結晶の化学結合状態を厳密に明らかにするための妨げとなり、デ バイス応用においても表面に電極形成を行う際、接触抵抗が増加する原因にな る. そのため、不純物層を適切に除去する必要がある. 不純物層を除去するた めに、種々のエッチング法で BTO 単結晶表面を清浄化した結果、2 keV の加速 エネルギーで Ar<sup>+</sup>イオンを照射した Ar モノマーイオンエッチング法は, 284.6 eV 付近の炭素由来の XPS ピークがエッチング時間と共に減少し, 15 秒でほぼ XPS ピークが観察できなくなった.2.5 eVの加速エネルギーでクラスターサイズ2000 の Ar クラスターを照射した Ar-GCIB エッチング法でも、284.6 eV 付近の炭素由 来の XPS ピークはエッチング時間と共に減少したが、Ar モノマーイオンエッチ ング法に比べると緩やかであることが分かった.しかしながら,240秒照射すれ ば as-grown 時の 1/3 まで C 1s の XPS スペクトル強度を低減できた.以上のこと から、エッチング時間に差はあるものの、Ar-GCIB エッチング法でも表面に存 在する炭素由来の汚染層を概ね除去できることが分かった. 種々のエッチング の法により Ti 2p3/2 XPS スペクトルの化学結合状態には明らかな変化が現れた. BTO 単結晶の Ti 2p<sub>3/2</sub> XPS スペクトルは, 458 eV 付近に Ti<sup>4+</sup>に相当するピークの みを有するが、Ar モノマーイオンエッチング法で表面清浄化を行った後は、低 束縛エネルギー側 (456.5 eV 付近) に新たな化学結合状態が生じた. この新たな 化学結合状態は Ti<sup>3+</sup>に相当し、ペロブスカイト構造中の Ti と結合する酸素が、

エッチングにより離脱し、還元が生じていることを示唆している.しかし、 Ar-GCIB エッチング法によるエッチングでは、還元による Ti<sup>3+</sup>の成分は確認され なかった.この Ar-GCIB エッチング法による還元抑制効果は、TiO2酸化物で報 告されている還元抑制効果と一致している.Ba 3d<sub>5/2</sub> XPS スペクトルも Ar-GCIB エッチング法によるエッチングでは as-grown と殆ど差が見られなかったが、Ar モノマーイオンエッチング法によるエッチングでは高束縛エネルギー側に 2 eV 程度ピークシフトしている.780 eV 付近に観測されたシフトしたピークについ ては、Ba の再配置 (BaO<sub>2</sub>等の形成) もしくは BTO が準アモルファス状態になっ ていることが原因であると考えられる.この Ba の化学結合状態の変化も Ti の 還元と同様、誘電特性が低下する原因となる.以上より、Ar-GCIB エッチング 法は、Ar モノマーイオンエッチング法よりも BTO 単結晶の表面結合状態へのエ ッチングダメージを低減することができる.Ar-GCIB エッチング法を用いるこ とによって、酸化物の深さ方向の化学結合状態の分析が可能となり、この解析 結果を圧電特性と関連させることで、圧電定数の劣化メカニズムの解明などに も期待できる.

第3章では, 白色光干渉法による PZT 薄膜の変位測定法を述べた. 白色光干 渉法は、光学式干渉原理を用いた変位評価方法で、評価サンプル表面に表れる 干渉縞の明暗のコントラストが最大となる位置を、膜厚方向に対物レンズを走 査して探す. その時の対物レンズの位置を基板表面の位置として記録すること で、変形する評価サンプルの変位量を測定することができる。光学式顕微鏡で 干渉縞の明暗のコントラストを確認するので、一度に変位測定できる面積は、 対物レンズの倍率と開口数, CCD カメラの画素数に依存する. また, 変位量の 膜厚方向の分解能とダイナミックレンジは、対物レンズの垂直走査精度に依存 する. BRUKER 社の非接触 3 次元表面形状粗さ計 (In-Motion) を基にして, 白 色光干渉法による変位測定システムを構築した.強誘電薄膜の変位量を短時間 で測定するために、白色光干渉法による変位測定システムには、対物レンズの 走査用として差圧型トランスデューサー, 画素サイズが 640×480 の CCD カメ ラ,開口数 0.17 の 10 倍の対物レンズ,開口数 0.13 の 5 倍の対物レンズを使用 した.このため、白色光干渉法による変位測定システムの変位量の膜厚方向の 分解能は1 nm, ダイナミックレンジは1 nm から10 mm, 測定面積は0.08 mm<sup>2</sup> から 3.98 mm<sup>2</sup>となった. PZT 薄膜を用いて評価サンプルを作製し, 駆動波形を 印加して変位測定を行った. 使用した PZT 薄膜の圧電定数 d<sub>31</sub> は約-150 pm/V, 駆動波形は周波数が 100Hz の sin 波である. PZT 薄膜の変位量の電界依存性と変 位分布を測定するために、PZT 薄膜の中心から外周の端部まで反時計回りに 28 個 (R01 から R28)の測定位置を設定した.sin 波の振幅を増加させて各々の測定 位置の変位測定を行った結果、測定位置での変位量は電界と共に増減し、小さ

いがヒステリシスカーブも確認できた.PZT 薄膜の変位分布を確認するために、 測定位置は円状上部電極の中心からの距離によって分類した. R01 から R08 は 円状上部電極の中心部, R09 から R17 は中心と外周の中間部, R18 から R28 は 円状上部電極の端部である. PZT 薄膜は中心部が最も変位しており, 円状上部 電極の外周である端部に近づくほど変位量が減少している. PZT 薄膜の外周端 部の変位量が小さくなった理由としては, Si 基板からの影響であると考えられ る. 駆動波形を印加することで、PZT 薄膜が膜厚方向に変形しようとしても外 周端部は Si 基板に固定されているため, 変位量が中心部と比較して小さくなる. そのため、外周端部の変位量は小さいが、PZT 薄膜の変形による応力が集中す るので、座屈による破壊やマイクロクラックが発生して上下電極間が短絡して 絶縁破壊を起こす可能性が高い.また、上部電極の中心からの等距離の位置で も変位量に差があることが確認できた、この変位量の差は規則性があり、上部 電極と下部電極の距離の差によって変位量が増減している. この原因は、PZT 薄膜に実際に印加されている電界分布によるためだと考えられる.以上より、 本研究では、実用化された強誘電デバイスの変位量を計測するシステムを構築 した. 白色光干渉法を用いた本システムは、最大 3.98mm<sup>2</sup>の広範囲な面積で PZT 薄膜の変位量を10秒で測定することができる.本システムを用いれば,実用さ れる強誘電デバイスの変位量を短時間で測定できるので、製造工程の性能評価 試験への適用が期待される.

第4章では, 第3章で構築した白色光干渉法を用いた本システムを BTO 薄膜 に適用した。また、一般的な強誘電薄膜の評価方法である LDV 法の測定結果と 比較した.測定結果を比較するために評価サンプルが必要であるが、強誘電薄 膜は構造上基板から影響を受けるため、評価サンプルの形状によっては正確な 変位量が測定できない. さらに, 評価サンプルは, 強誘電薄膜の圧電横効果と 圧電縦効果の両方の効果によって変形するので、測定結果の変位量に両方の効 果が反映される可能がある.この効果の大きさは、評価サンプルの形状に依存 している. 強誘電薄膜の圧電横効果による変形が支配的になるように、評価サ ンプルの形状を設計した.評価サンプルの形状と各圧電効果による変位量は, 強誘電薄膜の圧電定数 d31 と d33 から計算式によって算出することができる. PZT 薄膜に関する論文に記載されている圧電定数を使用して、各圧電効果による変 位量を算出し、評価サンプルの形状を設計した.評価サンプルの寸法で圧電横 効果に最も影響を与えるのは、評価サンプルの長さと幅、基板の厚さであるこ とがわかった.設計した評価サンプルを用いて LDV 法で強誘電薄膜の変位量を 測定した. 強誘電薄膜には, RF マグネトロンスパッタ法によって, 300℃と 500℃ で成膜した BTO 薄膜を用いた. 電界 – 変位測定の結果, 500℃で成膜した BTO 薄膜の変位量は、300℃よりも大きいことが明らかになった.300℃で成膜した BTO 薄膜は、成膜温度が低いため圧電定数が他の BTO 薄膜よりも低いためだと 考えられる.また、基板の厚さにもよって変位量が変化することが確認できた. 評価サンプルの基板である Si の厚さを薄くすると、変位量が大幅に増加した. この結果は、強誘電薄膜が基板からの影響を受け易いことを示しており、強誘 電薄膜の変位特性を実際のデバイス形状で行う重要性を証明している. BTO 薄 膜の電界-変位測定を本システムと LDV 法で行った.評価結果を比較することで、 本システムの測定精度を確認することができる.本システムと LDV 法で測定し た BTO 薄膜の変位量は、ほとんど同じであった.このため、本システムの測定 精度は LDV 法とほぼ同じであると考えられる.

以上のことより、白色光干渉を用いた本システムは、BTO 薄膜の変位測定を LDV 法とほとんど同じ精度で行うことができる.本システムを用いれば、LDV 法よりも広範囲な面積の変位量を短時間で計測することができ、この測定結果 から強誘電薄膜の変位分布を確認することも可能である.変位分布と評価サン プルの形状とを関連させることで、強誘電デバイスの変形異常など不良解析へ の適用が期待できる.

## 謝辞

本研究を進めるにあたり終始あたたかいご指導と激励を賜りました鳥取大学 大学院工学研究科情報エレクトロニクス専攻の岸田悟・教授に心から感謝の意 を表します.本論文をまとめるに当たり,副査として専門的なご助言を頂きま した鳥取大学大学院工学研究科情報エレクトロニクス専攻の李相錫・教授並び に木下健太郎・准教授に厚く御礼を申し上げます.

また,講義及び専門的なご指導を賜りました情報エレクトロニクス専攻の先 生方に御礼申し上げます.特に,岸田悟教授には講義,研究だけでなく生活面 等,公私共に大変お世話になりましたことを心より感謝致します.

東芝テック株式会社在職中に,研究開発に向かう姿勢を厳しくご指導くださ るとともに,新しいものを作り上げる喜びを教えてくださり,また,私が学術 研究の道に進むことを許してくださいました,法政大学 田沼千秋・教授に心よ りお礼申し上げます.

学内事務関連につきまして,電気電子工学科事務職員の山本淳子様,TEDREC 及び TiFREC 職員の皆様にお世話になりました.御礼申し上げます.

TiFREC プロジェクト研究員の田中章浩氏,米子工業高等専門学校の田中博 美・准教授,(㈱)ジャパンディスプレイの花田明紘氏を含め本研究に関して多 くの有益なアドバイスだけでなく日々の生活にわたりご協力頂き,心から御礼 申し上げます.

### 参考文献

- J. Lu, T. Ikehara, Y. Zhang, T. Mihara, T. Itoh and R. Maeda: Microelectron. Eng., 86 (2009) 1208.
- [2] R. Herdier, M. Detalle, D. Jenkins, C. Soyer and D. Remiens: Sens. Actuators A, 148 (2008) 122.
- [3] W. S. Lee and S. S. Lee: Sens. Actuators A, 144 (2008) 367.
- [4] J. Evans and R. Womack: IEEE J. Solid State Circuits, 23 (1988) 1171.
- [5] 環境省 HP より: http://www.env.go.jp/index.html 2015 年 8 月 12 日アクセス.
- [6] T.Mitsui and W. Reddish: Phys. Rev., **124** (1961) 1354.
- [7] G.Shirane and K.Suzuki: J. Phys. Soc. JaPan, 6 (1951) 274.
- [8] S. M. Neirman: J. Mater. Sci., 23 (1988) 3978.
- [9] Wen-Ching Shih, Yuan-Sung Liang, Mu-Shiang Wu: Jpn. J. Appl. Phys., 47 (2008) 7475-7479.
- [10] H. Kuwajima, H. Uchiyama, Y. Ogawa, H. Kita and K. Matsuoka: IEEE Trans. Magn, 38-5 (2002) 2156-2158.
- [11] S. Watanabe and T. Fujii: Rev. Sci. Instrum, 78-11 (1996) 3898-3903.
- [12] WA. L. Kholkin, et al.: Rev. Sci. Instrum, 67 (1966) 1935.
- [13] 高山良一,藤井映志,鎌田健[他],村田晶子,平澤拓,友澤淳,藤井覚,鳥井 秀雄,野村幸治:電気学会論文誌.E,センサ・マイクロマシン準部門誌,127 (2007) 553-558.
- [14] D. Hidekazu, A. Tsutomu, S. Nobuyuki, S. Go, Y. Tadashi, O. Katsumi: Japanese journal of applied physics, 33 (1994) 5159-5166.
- [15] 鶴見敬章, 高山良一[他]: "マッチングファンド方式による産学連携研究開 発事業", p4-5 (2001).
- [16] 細野靖晴,山下洋八:東芝レビュー,59 (2004) No. 10.
- [17] 青柳倫太郎: 技術情報協会セミナー, 2007.
- [18] J. D. Baniecki, M. Ishii, T. Shioga, K. Kurihara and S. Miyahara: Appl. Phys. Lett., 89 (2006) 162908.
- [19] S. Mukhopadhyay and T. Chen: J. Mater. Res., 10 (1995) 1502.
- [20] M. Wegmann, L. Watson and A. Hendry: J. Am. Ceram. Soc., 87 (2004) 371.
- [21] V. Craciun and R. K. Singh: Appl. Phys. Lett., 87 (2005) 222905.
- [22] W D. Royer and V. Kmetik: Electron. Letts, 28 (1992) 1828.
- [23] 木村勲, 西岡浩, 菊地真[他], 鄒紅コウ: JOURNAL OF THE VACUUM SOCIETY OF JAPAN, **49** (2006) 174-176.
- [24] R. Bechmann: Physical Review, 110 (1958) 1060-1061.
- [25] M. Fukunaga and Y. Uesu: Jpn: J. Appl. Phys., 42 (2003) 6115-6117.

- [26] T. Kobayashi: R. Maeda, and T. Itoh: Smart Mater. Struct., 18 (2009) 065008.
- [27] T. Suzuki, I. Kanno, J. Loverich, H. Kotera, and K. Wasa: Sens. Actuators A, 125 (2006) 382-386.
- [28] 鈴木孝明, 神野伊策, 小寺秀俊, 和佐清孝: 第16回「電磁力関連のダイナミ クス」シンポジウム講演論文集, (2004) 185-188.
- [29] I. Kanno, S. Fujii, T. Kamada, R. Takayama: Appl. Phys. Lett., 70 (1995) 1481-1483.
- [30] J. F. Shepard Jr., F. Chu, I. Kanno, S. T. McKinstry: J. Appl. Phys., 85 (1999) 6711-6716.
- [31] J. M. Liu, B. Pan, H. L. W. Chan, S. N. Zhu, Y. Y. Zhu, and Z. G. Liu: Mat. Chem. and Phys., 75 (2002) 12-18.
- [32] G. Zavala, J. H. Fendler, and S. T. McKinstry: J. Appl. Phys., 81 (1997) 7480-7491.
- [33] A. L. Kholkin, Ch. Wutchrich, D. V. Taylor, and N. Setter: Rev. Sci. Instrum., 67 (1996) 1935-1941.
- [34] 眞田則明: J. Surf. Anal., 14, (2008) 204.
- [35] アルバック・ファイ株式会社、株式会社アルバック:新聞発表 (2008年12月24日).
- [36] 山田公, 松尾次郎, 豊田紀章, 青木学聡, Zinetulla Insepov: 表面科学, 18 (1997) 743.
- [37] I. Yamada, J. Matsuo, N. Yoyoda, A. Kirkpatrick: Mater. Sci. Eng., R34 (2001) 231.
- [38] I. Yamada, N. Toyoda: J. Vac. Sci. Technol., A23 (2006) 1090.
- [39] 山田公: "クラスターイオンビーム 基礎と応用", 日刊工業新聞 (2006).
- [40] 草野英二 [他]: "生産現場・開発現場において役立つ薄膜作製技術", リアラ イズ理工センター (2006).
- [41] L.C. フェルドマン, J.W. メイヤー (栗林一男, 山本康博訳): "表面と薄膜 分析技術の基礎", 海文堂 (1989).
- [42] T. B. Johansson, R. Akselsson and S. A. E. Johansson: Nucl. Instr. Meth., 137 (1970) p. 141.
- [43] S. A. E. Johansson and T. B. Johansson: Nucl. Instr. Meth., 84 (1976) 473.
- [44] S. Hashimoto, K. Hirokawa, Y. Fukuda, K. Suzuki, T. Suzuki, N. Usuki, N. Gennai, S. Yoshida, M. Koda, H. Sezaki, H. Horie, A. Tanaka and T. Ohtsubo: Surf. Interface Anal., 18 (1992) 799.
- [45] G. Betz and G. K. Wehner: "Sputtering by Particle Bombardment II", ed. By R. Behrisch (Springer-Verlag, Berlin, 1983) p. 11.

- [46] H. M. Nagiub and R. Kelly: Rad. Eff., 25 (1975) 1.
- [47] K. S. Kim, W. E. Battinger, J. W. Amy and N. Winograd: J. Electron Spectrosc. And Relat. Phenom., 5 (1974) 351.
- [48] R. Kelly: Surf. Sci., 100 (1980) 85.
- [49] J. B. Malherbe, S. Hofmann and J. M. Sanz: Appl. Surf. Sci. 27 (1986) 355.
- [50] S. Hashimoto and A. Tanaka: J. Surf. Anal. 8 (2002) 799.
- [51] U. Bardy, K. Tamura, M. Owari and Y. Nihei: Appl. Surf. Sci., 32 (1988) 352.
- [52] S. Hofmann and J. M. Sanz: J. Trace Microprobe Techn., 1 (1982-83) 213.
- [53] S. Hofmann and M. Sanz: Fresenius Z. Anal. Chem. **314** (1983) 215.
- [54] K. S. Kim and N. Winograd: Surf. Sci., 43 (1974) 625.
- [55] G. Panzner, B. Egart and H. P. Schmidt: Surf. Sci., 59 (1985) 400.
- [56] T. J. Chuang, C. R. Brundle and D. W. Rice: Surf. Sci., 59 (1976) 413.
- [57] R. Holm and S. Storp: Appl. Phys., 12 (1977) 101.
- [58] S. Suzuki, K. Sugiyama and Y. Waseda: J. Surf. Anal., 9 (2002) 455.
- [59] S. Hofmann and J. H. Thomas III: J. Vac. Sci. Technol., B1 (1983) 43.
- [60] T. Ajioka and S. Ushio: Appl. Phys. Lett., 48 (1986) 1398.
- [61] J. C. Vickerman, I. S. Gilmore: "Surface Analysis, The Principal Techniques", 2nd ed., (2009) p. 93.
- [62] L. Hudson, R. Kurtz, S. Robey, D. Temple and R. Stockbauer: Phys. Rev. B, 47 (1993) 10832.
- [63] 三井所亜子:こべるにくす, 43A (2015) 1.
- [64] M. Wegmann, L. Watson and A. Hendry: J. Am. Ceram. Soc., 87 (2004) 371.
- [65] 橋本哲, 田中彰博: J. Surf. Anal., 8 (2001) 192.
- [66] 橋本哲: 表面科学, 25 (2004) 198.
- [67] Y. Fujisaki, Y. Shimamoto and Y. Matsui: Jpn. J. Appl. Phys., 38 (1999) 52.
- [68] M. Königstein, A. A. Sokol and C. R. A. Catlow: Phys. Rev. B, 60 (1999) 4594.
- [69] Y. Adachi, S. Kohiki, K. Wagatsuma and M. Oku: J. Appl. Phys., 84 (1998) 2123.
- [70] X. L. Li, B. Chen, H. Y. Jing, H. B. Lu, B. R. Zhao and Z. H. Mai: Appl. Phys. Lett., 87 (2005) 222905.
- [71] E. Fujii, R. Takayama, K. Nomura, A. Murata, T. Hirasawa, A. Tomozawa, S. Fujii, T. Kamada, and H. Torii: IEEE Trans. Ultrason. Ferroelectr. Freq. Control, 54 (2007) 2431.
- [72] T. Kobayashi, S. Oyama, N. Makimoto, H. Okada, T. Itoh, and R. Maeda: Sensors and Actuators A, 198 (2013) 87.
- [73] Z. Cao: Japanese Journal of Applied Physics, 50 (2011) 982.

- [74] H. Liu, S. Zhang, R. Kathiresan, T. Kobayashi, and C. Lee: Appl. Phys. Lett., 100 (2012) 223905.
- [75] M. Dubois, et al.: Sens. Actuators A, 77 (1999) 106-112.
- [76] D. H. Chun, et al.: J. Appl. Phys., 113 (2013) 044111.
- [77] I. Iijima, S. Ito and H. Matsuda: Materials Research Society Symposium Proceedings, 748 (2003) 361.
- [78] I. Kanno, H. Kotera and K. Wasa: Sensors and Actuators A, 107 (2003) 68-74.
- [79] C. Tanuma: 印刷雑誌, 97-7 (2008) 17-20.
- [80] P. H. Sydenham: J. Phys. E: Sci. Inst., 5 (1972) 721.
- [81] Tanida, Gomi and Nomura: Abstract 44th Jpn. Appl. Phys. Mtg., Fall, (1983) pp. 27.
- [82] Evick Engineering: Photonic Sensor, Production Catalog.
- [83] 松下宏: 走査型白色干渉法を用いた表面解析技術, 表面技術, **51-2** (2000) 60-64
- [84] 村上修一, 井上幸二, 鈴木義彦, 高松繁男, 山下馨, 奥山雅則: 電気学会 E 準部門論文誌, **124** (2004) 143-147.
- [85] J. F. Shepard, et al.: J.Appl. Phys., 85 (1999) 6711.
- [86] A.W. Leissa: Vibration of Plates, NASA SP (1969) 160.
- [87] Canon: "走査型白色干渉計 SWLI の測定原理",
  〈http://cweb.canon.jp/indtech/zygo/lineup/newview/principle.html〉 2015 年 8
  月 12 日アクセス.
- [88] Yi-Chu Hsu, Chia-Che Wu, Cheng-Chun Lee, G.Z. Cao, I.Y. Shen: Sensors and Actuators A, 116 (2004) 369-377.
- [89] J.G.Smits and W.Choi: IEEE Trans. Ultrason. 5 Ferroelectrics. Freq. Control, 38 (1991) 256-270.
- [90] I. Kanno, H. Kotera and K. Wasa: Sensors and Actuators A, 107 (2003) 68-74.
- [91] T. Mino, S. Kuwajima, T. Suzuki, I. Kanno, H. Kotera, and K. Wasa: Jpn. J. Appl. Phys., 46 (2007) 6960-6963.
- [92] H. Jaffe and D. A. Berlincourt: Proceedings of IEEE, 53 (1965) 1372–1386.
- [93] V. M. Fridkin and S. Ducharme: Phys. Solid State, 43-7 (2001) 1320-1324.
- [94] P. J. Caber: Appl. Opt., **32**-19 (1993) 3438-3441.
- [95] P. de Groot and L. Deck: Opt. Lett., 18-17 (1993) 1462-1464.
- [96] L. Deck and P. de Groot: Appl. Opt., 33 (1994) 7334-7338.
- [97] T. Tsuruta and Y. Ichihara: Japn. J. Appl. Phys., Suppl., 14-1 (1975) 369-372.
- [98] 国立天文台編:"理科年表 平成 27 年", 丸善出版 (2014)
- [99] K. Kitagawa: Journal of SICE, **50** (2011) 2.

- [100] H. Basantakumar Sharma, H. N. K. Sarma, A. Mansingh, Journal of Materials Science, 34 (1999) 1385-1390.
- [101] D. Yoshida, K.Kinoshita, H. Miura, S. Kishida: Journal of the Vacuum Society of Japan, 56 (2013) 417.
- [102] Moo-Chin Wanga, Fu-Yuan Hsiaob, et al.: Journal of Crystal Growth, 246 (2002) 78-84.
- [103] J. F. Scott, M. Alexe, N. D. Zakharov, A. Pignolet, C. Curran, D. Hesse: Integrated Ferroelectrics, 21 (1998) 1-14.
- [104] T. Nishida, RC. Ibrahim, T. Horiuhi, T. Shiosaki and K. Matsusige: Jpn. J. Appl. Phy., 36 (1997) 6077-6082.
- [105] J. S. Cross, M. Fujiki, M. Tsukada, K. Matsuura and S. Otani: Jpn. J. Appl. Phys., 38 (1999) 448.
- [106] M. Ishida et al.: Appl. Phys. Lett. **31** (1997) 433.
- [107] B. Jabera, D. Rèmiensa and B. Thierry: Journal of Materials Research, 12 (1997) 997-1007.
- [108] M. Okuyama et al.: Ferroelectrics, **108** (1990) 37.
- [109] J. W. Jang, Y. H. Kim, T. S. Hahn, S. S. Cho and S. J. Chung: Jpn. J. Appl. Phys., 35 (1996) 699-702.
- [110] B. Matthias and J. Remeika: Phys. Rev., 76 (1949) 1886.
- [111] S. Yasui, H. Funakubo and O. Sakata: 日本結晶学会誌, 55 (2013) 296-301.
- [112] M. Villegas, A. C. Caballero, T. Jardiel, C. Arago, J. Maudes and I. Caro: Ferroelectrics, 393 (2009) 33.
- [113] R. C. Turner, P. A. Fuierer, R. E. Newnham and T. R. Shrout: A review Appl. Acoustics, 41 (1994) 299-324.
- [114] T. Shimizu, T Yokouchi, T. Oikawa, T. Shiraishi, T. Kiguchi, A. Akama, T.J. Konno, A. Gruverman, and H. Funakubo, Appl. Phys. Lett. 106 (2015) 112904.
- [115] K. Matsuo, R. J. Xie, Y. Akimune and T. Sugiyama: J. Ceram. Soc. Jpn., 110 (2002) 491.
- [116] Y. Wang, J. Wu, D. Xiao, W. Wu, B. Zhang, L. Wu and J. Zhu: J. Am. Ceram. Soc., 91 (2008) 2772.
- [117] Y. Hiruma, R. Aoyagi, H. Nagata and T. Takenaka: Jpn. J. Appl. Phys., 44 (2005) 5040.
- [118] A. A. Belik, S. Iikubo, K. Kodama, N. Igawa, S. Shamoto, S. Niitaka, M. Azuma, Y. Shimakawa, M. Takano, F. Izumi and E. Takayama-Muromachi: Chem. Mater., 18 (2006) 798.

- [119] M. R. Suchomel, A. M. Fogg, M. Allix, H. Niu, J. B. Claridge and M. J. Rosseinsky: Chem. Mater., 18 (2006) 4987.
- [120] M. Akiyama et al.: Adv. Mater., 21 (2009) 593-596.
- [121] M. Moreira et al.: Vacuum, 86 (2011) 23-26.
- [122] 大賀寿郎: Fundamentals Review, 1-4 (2008) 46-61.
- [123] TDK: TSP series, Production Catalog, Japan.
- [124] D. Yoshida, K.Kinoshita, H. Miura, S. Kishida: Journal of the Vacuum Society of Japan, 56 (2013) 417.
- [125] Johna. Thornton: Thin Soild Film, 171 (1989) 5-31.
- [126] L. Qiao, X. Bi: J. Cryst. Growth, 310 (2008) 2780.
- [127] Moo-Chin Wanga, Fu-Yuan Hsiaob, et al.: Journal of Crystal Growth, 246 (2002) 78-84.
- [128] Liang Qiao, Xiaofang Bi: Journal of Alloys and Compounds, 477 (2009) 560-564.

#### 研究業績

●学術論文

- [1] <u>關 雅志</u>,田中 博美,片岡 範行,岸田 悟: "Ar ガスクラスターイオンビー ムによる BaTiO<sub>3</sub> 単結晶の表面清浄化と XPS 測定", Journal of Surface Analysis 印刷中(2015).
- [2] <u>M. Seki</u>, S. Hori, and S. Kishida: "Piezoelectric constant d<sub>31</sub> of BaTiO<sub>3</sub> films from displacement - electric field characteristics", Proceedings of 2014 International Conference on Information Systems and Computing Technology, pp.51-54, 2014.
- [3] <u>Masashi Seki</u>, Akihiro Hanada, Hiroki Miura, Kentaro Kinoshita, Satoru Kishida: "Measure the in-plane distribution of the piezoelectric properties of BaTiO<sub>3</sub> thin films by the 3D Optical Microscope performs three-dimensional surface measurements", Proceedings of The 12th International Symposium on Sputering & Plasuma processes, pp.349-352, 2013.
- [4] <u>M. Seki</u>, S. Yasuike, T. Tokuda and S. Kishida: "Preparation of Bi<sub>2</sub>Sr<sub>2</sub>Ca<sub>n-1</sub>Cu<sub>n</sub>O<sub>y</sub> thick films on MgO by chemical solution deposition", Physica C, **412-414** (2004) 1358-1361.
- [5] <u>M. Seki</u>, S. Yasuike, T. Tokuda and S. Kishida: "Preparation of Bi<sub>2</sub>Sr<sub>2</sub>Ca<sub>n-1</sub>Cu<sub>n</sub>O<sub>y</sub> thick films on MgO by chemical solution deposition", Transactions of the Materials Research Society of Japan, **29** (2004) 1397-1400.

●国際会議

- Masashi Seki, Akihiro Hanada, Satoru Kishida: "Measurements of displacement for BaTiO<sub>3</sub> films using the laser Doppler vibrometer", APPC 12, Chiba, Japan, 14~19 July, 2013.
- [2] <u>Masashi Seki</u>, Akihiro Hanada, Hiroki Miura, Kentaro Kinoshita, Satoru Kishida: "Measure the in-plane distribution of the piezoelectric properties of BaTiO<sub>3</sub> thin films by the 3D Optical Microscope performs three-dimensional surface measurements", ISSP 2013, Kyoto, Japan, 10~12 July, 2013.
- [3] S. Kishida, <u>M. Seki</u>, T. Yasuda, T. Tokuda and H. Tanaka: "Preparation of Bi<sub>2</sub>Sr<sub>2</sub>Ca<sub>n-1</sub>Cu<sub>n</sub>O<sub>y</sub> thick films by a painting method", CIMTEC 2002, Faenza, Italy, July 14~18, 2002.
- [4] <u>M. Seki</u>, S. Yasuike, T. Tokuda and S. Kishida: "Preparation of Bi<sub>2</sub>Sr<sub>2</sub>Can<sub>-1</sub>Cu<sub>n</sub>O<sub>y</sub> thick films on MgO by chemical solution deposition", IUMRS-ICAM 2003, Yokohama, Japan, 8~13 October, 2003.
- [5] <u>M. Sek</u>i, S. Yasuike, T. Tokuda and S. Kishida: "Preparation of Bi<sub>2</sub>Sr<sub>2</sub>Ca<sub>n-1</sub>Cu<sub>n</sub>O<sub>y</sub> thick films on MgO by chemical solution deposition", ISS 2003, Tukuba, Japan, 27
$\sim$ 29 October, 2003.

- [6] <u>M. Seki</u>, T. Tokuda and S. Kishida: "Preparation of Bi<sub>2</sub>Sr<sub>2</sub>Ca<sub>n-1</sub>Cu<sub>n</sub>O<sub>y</sub> thick films by a painting method", ICMAT 2003, Singapore Convention Center, Singapore, 7 ~12 December, 2003.
- [7] S. Yasuike, <u>M. Seki</u>, T. Tokuda, S. Kishida: "Preparation of Y123 Thick Films Using Y-, Ba- and Cu-Acetate", ICMAT 2003, Singapore Convention Center, Singapore, 7~12 December, 2003.

●国内会議

- [1] <u>關 雅志</u>,花田 明紘,三浦 寛基,木下 健太郎,岸田 悟:"非接触3次元白 色光干渉粗さ計による圧電特性の面内分布測定,第60回応用物理学会春季 学術講演会",28p-B7-12,2013.
- [2] <u>關 雅志</u>,安田 隆志,徳田 寿教,岸田 悟: "マイクロ波デバイス用 Bi<sub>2</sub>Sr<sub>2</sub>Ca<sub>n-1</sub>Cu<sub>n</sub>O<sub>y</sub> 超伝導厚膜の作製",第 50 回応用物理学関連連合講演会", 2003.
- [3] 徳田 寿教, 岸田 悟, <u>關 雅志</u>, 安田 隆志, 村上 協司: "化学溶融法にによる Bi<sub>2</sub>Sr<sub>2</sub>Ca<sub>n-1</sub>Cu<sub>n</sub>O<sub>y</sub> 超伝導厚膜の作製", 第51回応用物理学関連連合講演会", 2014.
- [4] 徳田 寿教, <u>關 雅志</u>, 田中 博美, 岸田 悟: "雰囲気制御された Bi<sub>2</sub>Sr<sub>2</sub>Ca<sub>n-1</sub>Cu<sub>n</sub>O<sub>y</sub> 超伝導セラミクスの線材化", 第52回電気・情報関連学会中国支部連合大会", 2001.
- [5] <u>關 雅志</u>,安田 隆志,田中 博美,徳田 寿教,岸田 悟:"制御された雰囲気 下での Bi 系セラミックスとテープの作製,第49回応用物理学関連連合講演 会",2002.
- [6] 村上 協司, <u>關 雅志</u>, 徳田 寿教, 安池 重暁, 岸田 悟: "化学溶融法にによる YBa<sub>2</sub>Cu<sub>3</sub>O<sub>v</sub> 線材の作製", 第 51 回応用物理学関連連合講演会.

●学位論文の章と研究業績 (学術論文,国際会議)の対応

	題目	雑誌名,会議名
第2章	Ar ガスクラスターイオンビームによる	Journal of Surface Analysis,
	BaTiO3単結晶の表面清浄化とXPS測定	(2015 印刷決定)
第3章	Measure the in-plane distribution of the	Proceedings of The 12th
	piezoelectric properties of BaTiO <sub>3</sub> thin films	International Symposium on
	by the 3D Optical Microscope performs	Sputering & Plasuma
	three-dimensional surface measurements	processes, pp.349-352,
		2013.
第4章	Measurements of displacement for BaTiO <sub>3</sub>	Proceedings of The 12th
	films using the laser Doppler vibrometer	Asia Pacific Physics
		Conference, p.124, 2013.
	Piezoelectric constant d <sub>31</sub> of BaTiO <sub>3</sub> films	Proceedings of 2014
	from displacement - electric field	International Conference on
	characteristics	Information Systems and
		Computing Technology,
		pp.51-54, 2014.